

Logarithmen Regeln

- negative integers are undefined: $\log(-6)$
- zero is undefined: $\log_{10}(0)$
- $\log(1) = 0$

Problem

$$\frac{\log_3(u)}{\log_2(u)}$$



Lösung:

$$\frac{\log_3(u)}{\log_2(u)} = \frac{\log_2(u)}{\log_2(3)} = \frac{\log_2(u)}{1}$$

$$= \frac{\log_2(u)}{\log_2(3)} = \frac{1}{\log_2(3)} \left. \vphantom{\frac{\log_2(u)}{\log_2(3)}} \right\} \text{konstante}$$

ist nicht im Kopf berechenbar \rightarrow Basis ändern!

$$\frac{\log_b(x)}{\log_b(a)} = \log_a(x)$$

Beispiel:

$$\frac{\log_{10}(16)}{\log_{10}(2)} = \log_2(16) = 4$$

Weitere Beispiele:

$$\log_3(5) = \frac{\log_e(5)}{\log_e(3)} = \frac{\log_{10}(5)}{\log_{10}(3)} \dots$$

$$5^2 = e^{\ln(5^2)} = 10^{\log_{10}(5^2)} = 100^{\log_{100}(5^2)}$$

Rechenregeln

$$a^x = e^{\ln(a^x)}$$

$$\log_a x = \frac{\log_b(x)}{\log_b(a)}$$

Beweis:

$$a^{\log_a(b)} = b$$

$$\log_c(a^{\log_a(b)}) = \log_c(b)$$

$$\log_a(b) \cdot \log_c(a) = \log_c(b)$$

$$\log_a(b) = \frac{\log_c(b)}{\log_c(a)}$$

Daraus folgt:

$$- \log_a(b) = \frac{1}{\log_b(a)}$$

$$- \log_{\frac{1}{a}}(b) = \frac{-1}{\log_a(b)}$$

$$- \log_a(a^{\frac{n}{m}}) = \frac{n}{m}$$

Sätze Folgen

4.9

Vollständigkeitsatz für alle reellen Zahlen:

Jede nach oben oder unten beschränkte nicht leere Teilmenge von \mathbb{R} besitzt ein Supremum oder Infimum

4.11

Jede konvergente Folge ist beschränkt (hat obere & untere Schranke)

4.12

Hauptsatz über monotone Folgen

Wenn monotone Folge beschränkt ist, ist sie konvergent

4.22

Sandwich-Theorem

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} b_n = a$$

$$a_n \leq c_n \leq b_n \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} c_n = a$$

4.26

Wenn a_n einen Häufungspunkt besitzt dann \exists Teilfolge a_{n_k} sodass es gegen den Häufungspunkt konvergiert

4.27

Satz von Bolzano-Weierstraß

Jede beschränkte Folge enthält einen Häufungspunkt
(Häufungspunkte = konvergente Teilfolgen)

4.29

Cauchy-Kriterium

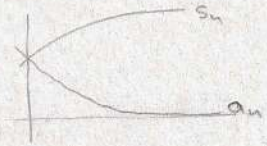
Cauchy-Folgen sind konvergent

Sätze für unendliche Reihen

4.35 Wenn S_n konvergiert: $a_n \rightarrow 0$

$$S_n = \sum_{n \geq 0} a_n$$

wenn a_n nicht Nullfolge ist
konvergiert S_n auch nicht



4.39 "Cauchy-Kriterium"

Reihe $\sum_{n \geq 0} a_n$ ist konvergent wenn

$$\forall \varepsilon > 0 : \exists N(\varepsilon) \text{ sodass für } m \geq n > N(\varepsilon) : \left| \sum_{k=n}^m a_k \right| < \varepsilon$$

4.40 Leibniz-Konvergenzkriterium

Sei Reihe "alternierend": $\sum_{n \geq 0} (-1)^n a_n$

Dann konvergiert sie auch wenn: $a_n \rightarrow 0$ und a_n monoton fallend

4.44 "Absolute Konvergenz"

Wenn $\sum |a_n|$ konvergiert, dann konvergiert auch $\sum a_n$

4.46

"Riemann'scher Umwandlungssatz"

Eine bedingt konvergente Reihe lässt sich so umwandeln, dass sie gegen $x \in \mathbb{R}$ oder $\pm \infty$ konvergiert

4.48

"Majoranten-Kriterium"

$$\exists \sum a_n \wedge \exists \sum b_n$$

für fest alle n gilt $|a_n| \leq b_n$

wenn $\sum b_n$ konvergent ist, ist $\sum a_n$ absolut konvergent

4.49

"Minoranten-Kriterium"

$$\exists \sum a_n \wedge \exists \sum b_n$$

für fest alle n gilt $0 \leq a_n \leq b_n$

wenn $\sum a_n$ divergent ist, ist $\sum b_n$ auch divergent

4.50

"Wurzelkriterium"

$$\exists \rho, n \geq N : \sqrt[n]{|a_n|} < \rho < 1 \Rightarrow \sum a_n \text{ ist absolut konvergent}$$

$$n \geq N : \sqrt[n]{|a_n|} \geq 1 \Rightarrow \sum a_n \text{ ist divergent}$$

4.51

Limes Form:

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} < 1 \Rightarrow \sum a_n \text{ ist absolut konvergent}$$

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} > 1 \Rightarrow \sum a_n \text{ ist divergent}$$

4.52

"Quotientenkriterium"

$\forall n: a_n \neq 0$

$\exists q, n \geq N: \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \leq q < 1 \Rightarrow \sum a_n \text{ ist absolut konvergent}$

$n \geq N: \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \geq 1 \Rightarrow \sum a_n \text{ ist divergent}$

4.53

Limes Form

$\limsup_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| < 1 \Rightarrow \text{absolut konvergent}$

$\limsup_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| > 1 \Rightarrow \text{divergent}$

4.56

Rechenoperationen von Reihen

konvergent + konvergent = konvergent

$\lambda \cdot$ konvergent = konvergent

absolut konvergent \cdot absolut konvergent = absolut konvergent

Cauchy
Produkt

alleinige Konvergenz reicht
nicht aus

Seite 120

4.59

Eigenschaft von Potenzreihen

Potenzreihe: $\sum a_n (x - x_0)^n$

"Koeffizienten"

"Ausgangsstelle"

= Grenzwert a
• Grenzwert b

$0 \leq R \leq \infty$ existiert sodass Reihe für $\forall x \in \mathbb{C}$

wenn $|x - x_0| < R \rightarrow$ absolut konvergent

wenn $|x - x_0| > R \rightarrow$ divergent

Konvergenzbereich dann 2D in Gauß'scher Zahlenebene:

Kreis mit Konvergenzradius $R = \frac{1}{\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|}}$

Konvergenz-Radius von Potenzreihen:

wenn $\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} = \infty$ (Divergenz nach Wurzelkriterium)

$R = 0$, Reihe konvergiert nur mit $x = 0$

wenn $\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} = 0$ (Konvergenz nach Wurzelkriterium)

$R = \infty$

R kann auch mit Quotientenkriterium berechnet werden

Sätze elementare Funktionen

4.66 Strenge Monotonie

Streng monoton wachsend / fallend in einem Intervall bedeutet Funktion ist dort bijektiv und Umkehrbar $f^{-1}(x)$

Umkehrung ist auch bijektiv

4.67 $f(x) = x^n$ ist bijektiv für $n \in \mathbb{N}^*$

4.68 $x < y \Leftrightarrow x^r < y^r$ wenn $r \in \mathbb{Q}^+$

4.70 Wenn $a_n \rightarrow 0$ und $x > 0$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n} = 1$$

4.71 wenn $\alpha = \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} b_n$ wobei a_n Dezimalentwicklung nach α ist

$$\lim_{n \rightarrow \infty} x^{b_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} x^{b_n - a_n} \cdot \lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n} = \underbrace{\lim_{n \rightarrow \infty} x^{b_n - a_n}}_{= 1} \cdot \lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n}$$

<< Unvollständig >>

Qualitative Beschreibung von Folgen

Monotonie und Beschränktheit

Monotonie

monoton fallend $a_{n+1} \leq a_n \quad \forall n \in \mathbb{N}$

streng monoton fallend $a_{n+1} < a_n$

monoton steigend

streng monoton steigend

Beispiel:

$\left(\frac{1}{n^2}\right)_{n \geq 1}$ streng monoton fallend ab

$$\frac{1}{(n+1)^2} < \frac{1}{n^2}$$

Beschränktheit

$a_n \leq S$ für $\forall n \in \mathbb{N}$: obere Schranke

$a_n \geq l$ für $\forall n \in \mathbb{N}$: untere Schranke

„nach oben beschränkt“

„nach unten beschränkt“

Supremum: kleinste obere Schranke

Infimum: größte untere Schranke

$\sup a_n$: S_0 erfüllt

• $a_n \leq S_0, \forall n \in \mathbb{N}$

• $S_0 \leq S$ (kleinste Schranke)

Wenn Unbeschränkt:

$$\sup a_n = \infty$$

$$\inf a_n = -\infty$$

Jede reelle Zahl lässt sich approximieren

$$\sup M = \pi \quad \begin{matrix} 3 \\ 3,1 \\ 3,14 \\ 3,141 \\ \vdots \end{matrix}$$

$$\inf M = 3$$

Wenn Supremum und Infimum in der Menge enthalten sind:

- Maximum und Minimum

Satz: „Vollständigkeitsatz für die reellen Zahlen“

Jede Teilmenge von \mathbb{R} besitzt ein Supremum und ein Infimum

Satz: Jede konvergente Folge ist beschränkt

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$$

$$\varepsilon > 0$$

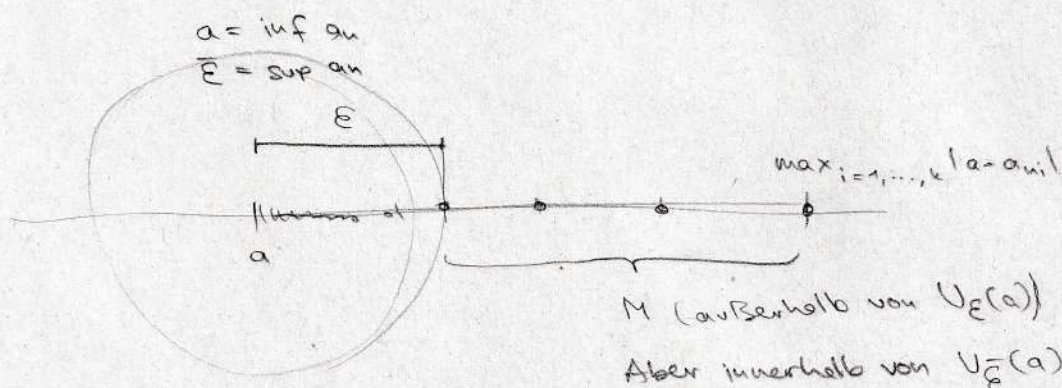
fest alle a_n liegen in $U_\varepsilon(a)$ außer Menge M

$$M \not\subset U_\varepsilon(a)$$

$$M = \{a_{n_1}, a_{n_2}, a_{n_3}, a_{n_4}, \dots, a_{n_k}\}$$

$$\text{Sei } \bar{\varepsilon} > \max_{i=1, \dots, k} |a - a_{n_i}|$$

$$\bar{\varepsilon} \geq \varepsilon$$



Dadurch bildet $\bar{\varepsilon}$ eine Schranke.

Hauptsatz über monotone Folgen

Monotone Folgen sind beschränkt wenn sie konvergent sind (siehe oben)
 Und umgekehrt auch:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$$

$$a = \sup a_n$$

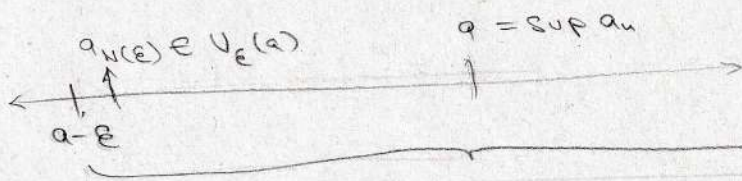
$\varepsilon > 0$ wobei $a - \varepsilon$ keine obere Schranke ist sondern $a + \varepsilon$

Es gibt ein $N(\varepsilon)$ sodass $a_{N(\varepsilon)} > a - \varepsilon$

Aufgrund der Monotonie muss:

$a_n > a - \varepsilon$
 (streng monoton steigend)

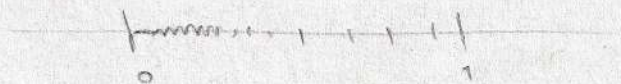
für alle
 $n > N(\varepsilon)$



Beispiel 4.8)

a)

$$\left(\frac{1}{n^2}\right)_{n \geq 1} = \left(1, \frac{1}{4}, \frac{1}{9}, \frac{1}{16}, \dots\right)$$



$$\varepsilon > 0$$

Es gilt $0 < a_n < \varepsilon$ wenn $n > N(\varepsilon)$

Umgebung
beinhaltet
alle Werte

alle Werte größer als Umgebungsindex

$$N(\varepsilon) = \left\lfloor \frac{1}{\sqrt{\varepsilon}} \right\rfloor$$

Beispiel:

Alle Werte in Umgebung $\varepsilon = 0,25$ haben
einen Index größer als $\left\lfloor \frac{1}{\sqrt{0,25}} \right\rfloor = 2$

$$a_2 = \frac{1}{4}$$

b) $a_n = (-1)^n$

2 Häufungswerte: -1 und 1
Folge besitzt keinen Grenzwert

c) $a_n = (n^2)_{n \in \mathbb{N}} = (0, 1, 4, 9, 16, \dots)$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = +\infty$$

(uneigentlich Konvergenz)

Beispiel 4.10)

$$\left(\frac{1}{n^2}\right)_{n \geq 1}$$

$$a_1 = 1 = \text{supremum}$$

es gilt $a_n \leq 1$ für $\forall n \geq 1$

$$a_n \in S$$

$$0 = \text{Infimum} = \text{Grenzwert}$$

0 ist aber selbst kein Glied der Folge

Beispiel 4.13)

$$a_n = a_0 + nd$$

wenn $d = 0$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a_0$$

wenn $d \neq 0$

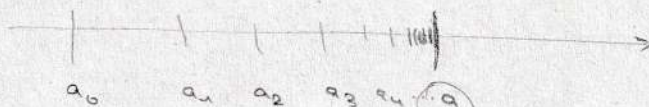
$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \pm \infty$$

↑
abhängig von $\pm d$

Konvergenz

$(a_n)_{n \geq 0}$ ist konvergent
hat Grenzwert a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a \quad \text{bzw.} \quad a_n \rightarrow a$$



wenn $a=0$
dann "Nullfolge"

Divergenz

$(a_n)_{n \geq 0}$ ist divergent
hat keinen Grenzwert a

Uneigentlich konvergent

$(a_n)_{n \geq 0}$ Glieder werden beliebig groß.

$$\left. \begin{array}{l} \forall K > 0 \exists N(K) \in \mathbb{N} \\ \forall n > N(K) : a_n > K \end{array} \right\} K \geq \varepsilon$$

Für alle Umgebungen K
die größer als 0 sind

und den kleinsten Folgenindex $N(K)$ beinhalten gilt dass
alle folgenden Folgenglieder nicht mehr in der Umgebung
sind.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \infty \quad \text{oder} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = -\infty$$

uneigentlicher
Grenzwert

Häufungspunkt/

Häufungswert von $(a_n)_{n \geq 0}$

Gegensatz von Grenzwert

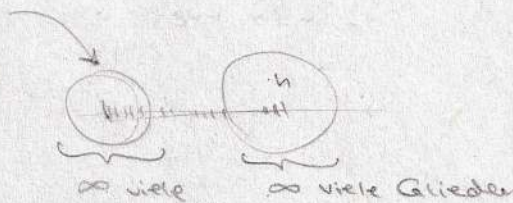
(\exists uneigentlicher Häufungswert)

größter Häufungswert = "limes superior" $\limsup_{n \rightarrow \infty} a_n$ Obergrenze

kleinster Häufungswert = "limes inferior" $\liminf_{n \rightarrow \infty} a_n$ Untergrenze

der Folgenglieder außerhalb
der Umgebung ε kann endlich oder unendlich sein!

(nur bei Häufungswert, nicht
Grenzwert)



Interessant:

Jeder Grenzwert ist ein Häufungswert
aber nicht jeder Häufungswert ist ein
Grenzwert.

→ im Grenzwert liegt fest alle Glieder von a_n

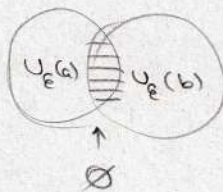
→ im Häufungswert liegen ∞ viele aber nicht fest alle Glieder von a_n

Warum sind Häufungswerte \neq Grenzwerte?

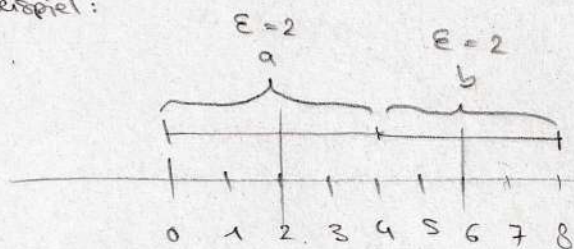
a, b Häufungswerte

$$\varepsilon < \frac{1}{2} |a-b|$$

$$U_\varepsilon(a) \cap U_\varepsilon(b) = \emptyset$$



Beispiel:



keine Gemeinsamkeit
zwischen $U_\varepsilon(a), U_\varepsilon(b)$

$$a=2$$

$$b=6$$

$$\frac{1}{2} |a-b| = 2$$

Conclusion:

Es können nicht fast alle Glieder sowohl in $U_\varepsilon(a)$ als auch in $U_\varepsilon(b)$ liegen.
Der Grenzwert ist immer eindeutig. (in jeder Umgebung liegen fast alle Werte)

Wenn $(a_n)_{n \geq 0}$ konvergent ist

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \sup a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} \inf a_n$$

Es kann nur einen Häufungspunkt geben.

Pantolzer, Kapitel 4: Folgen, Reihen und Funktionen

Folgen Reeller Zahlen

$a_0 = 3$
 $a_1 = 3,1$
 $a_2 = 3,14$
 $a_3 = 3,141$
 $a_4 = 3,1415$
 $a_5 = 3,14159$
 $a_6 = 3,141592$
 \vdots
 $a_n = \pi$ bis zur n -ten Nachkommastelle
 \rightarrow "Approximation"

Erlaubte Abweichung:

$$\max 10^{-m}$$

$$\text{für } n \geq m$$

$$\downarrow$$

$$\circlearrowleft < |a_n - \pi|$$

Definition "Reelle Folge": $a_n \in \mathbb{R} \quad n \in \mathbb{N}$

$a_0, a_1, a_2 \dots$

$(a_n)_{n \geq 0}$

$a: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R} \quad a(n) = a_n$

← Folgeglied

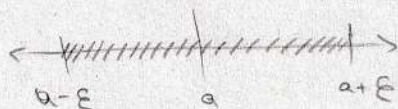
← Index

Definition "Fast alle"

Etwas gilt für fast alle $n \in \mathbb{N}$ wenn gültig für alle aber ungültig für endlich viele

Definition "Umgebung"

$$U_\varepsilon(a) = (a - \varepsilon; a + \varepsilon) = \{x \in \mathbb{R} \mid |x - a| < \varepsilon\}$$



Definition "Grenzwert" / "Limes"

a ist der Grenzwert der Folge $(a_n)_{n \geq 0}$ falls in jeder ε -Umgebung (U_ε)

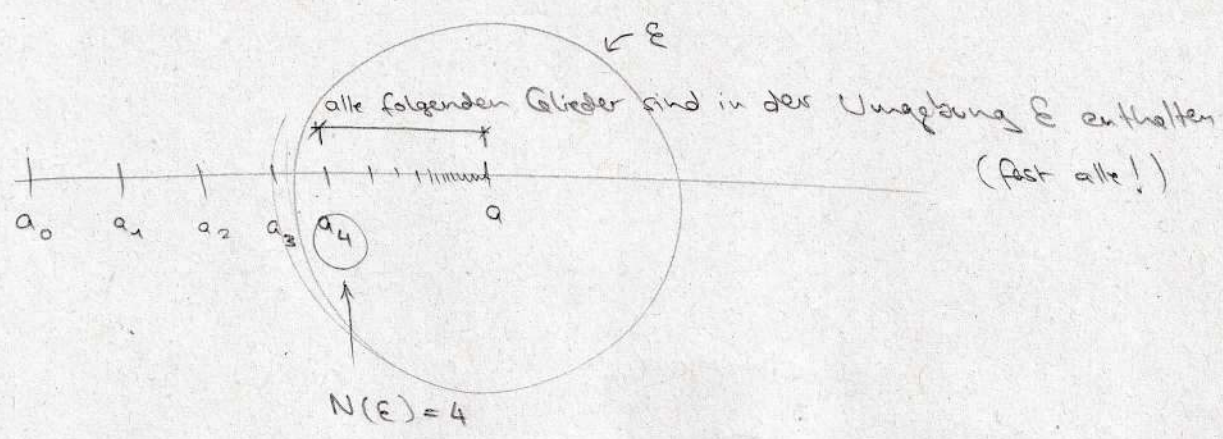
Von a fast alle Folgeglieder a_n liegen

$$\left. \begin{array}{l} \forall \varepsilon > 0 \exists N(\varepsilon) \in \mathbb{N} \\ N = (3) \forall \varepsilon < 0.3 \\ \exists n > N(\varepsilon) : |a_n - a| < \varepsilon \end{array} \right\} \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$$

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists N(\varepsilon) \in \mathbb{N}$$

kleinster Index in der Umgebung ε von Folge a_n

$$\forall n > N(\varepsilon) : |a_n - a| < \varepsilon$$



→ U_ε sollte möglichst klein sein!

Folgen, Reihen und Funktionen

Die Idee des Grenzwertes

Beispiel

$$a_0 = 3$$

$$a_1 = 3,1$$

$$a_2 = 3,14$$

$$a_3 = 3,141$$

$$a_4 = 3,1415$$

$$a_5 = 3,14159$$

$a_n =$ Dezimalentwicklung von π

Je größer n desto kleiner $|a_n - \pi|$

Wenn die erlaubte Abweichung 10^{-m} so muss $n \geq m$

$$\frac{1}{10^m}$$

wenn $m=3$

$$\frac{1}{10^3} = \frac{1}{1000}$$

$$a_n \rightarrow a_3$$

$$a_3 = 3,141 \quad \checkmark$$

Definition Folge

$$a_0, a_1, a_2, \dots \quad (a_n)_{n \geq 0}$$

$$a: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$a(n) = a_n$$

Folgenreihe

Index

Beispiele:

$$a_n = \frac{1}{n^2}$$

$$a_n = 2$$

arithmetische Folge $a_n = a_0 + d \cdot n$

$$1, 3, 5, 7, 9, \dots$$

geometrische Folge $a_n = a_0 \cdot q^n$ $\frac{a_n}{a_{n-1}} = q$

$$1, 3, 9, 27, 81, \dots$$

rekursive Folge $a_n = a_{n-1} + a_{n-2}$

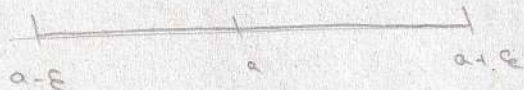
$$1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, \dots$$

Definition „fast alle“

$n \in \mathbb{N}$ trifft auf alle bis auf einer endlichen Menge zu.

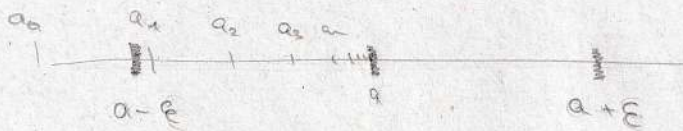
Definition Umgebung $U_\varepsilon(a)$

$$U_\varepsilon(a) = (a - \varepsilon; a + \varepsilon) = \{x \in \mathbb{R} \mid |x - a| < \varepsilon\}$$



Definition Grenzwert / Limes

$$\forall \epsilon > 0 \exists N(\epsilon) \in \mathbb{N} \forall n > N(\epsilon) : |a_n - a| < \epsilon$$



$$N(\epsilon) = 1$$

$N(\epsilon)$

Index N von Abstand $\epsilon > 0$

Ab $N(\epsilon)$ sind alle Folgenglieder in der Umgebung ϵ

Egal wie klein man ϵ wählt gibt es immer ein $N(\epsilon) \in \mathbb{N}$ sodass für alle unendlich vielen Folgengliedern $|a_n - a| < \epsilon$

Wenn man eine Umgebung definieren kann außerhalb der keine ∞ vielen Folgenglieder sind = Grenzwert

Konvergenz

\exists Grenzwert a

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a \quad a_n \rightarrow a$$

wenn $a=0$
dann "Nullfolge"

Divergenz

\nexists Grenzwert a

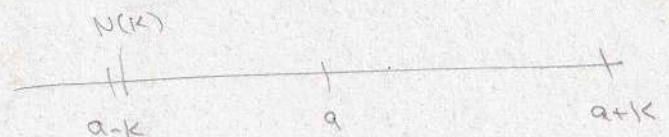
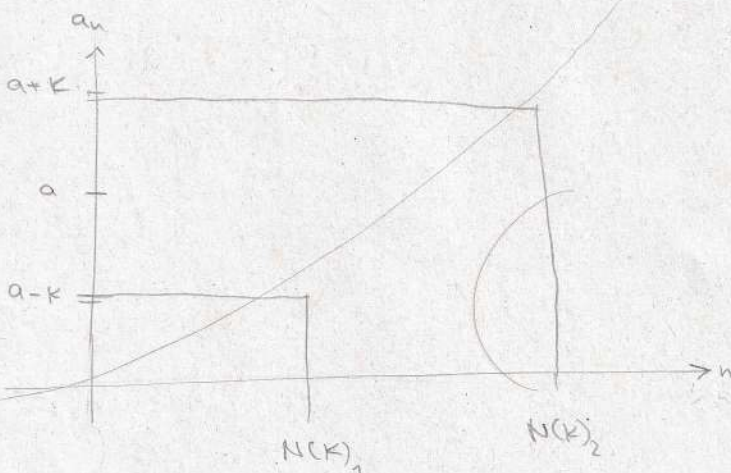
Uneigentlich konvergenz

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \pm \infty \quad \text{"uneigentlicher Grenzwert"}$$

$$\forall K > 0 \exists N(K) \in \mathbb{N}$$

in
Umgebung

$$\forall n > N(K) : a_n > K$$



Kein Wert kann als Grenzwert dienen da Werte $\rightarrow \infty$

Definition Häufungspunkt / Häufungswert

Häufungswert a (eigentlich wenn $= \pm \infty$)

Beliebig viele müssen in $U_\varepsilon(a)$ sein (es können unendlich viele außerhalb sein)

größter Häufungspunkt \limsup

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} a_n$$

kleinster Häufungspunkt \liminf

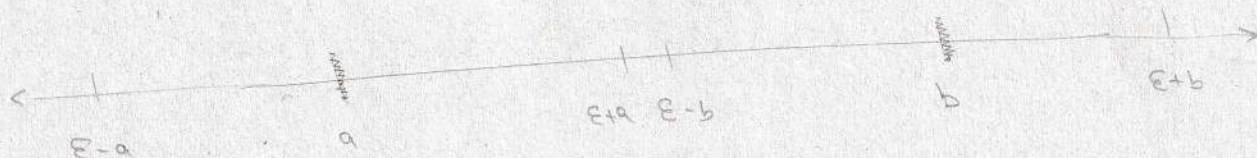
$$\liminf_{n \rightarrow \infty} a_n$$

- Grenzwerte sind Häufungspunkte
- Häufungspunkte aber sind nicht Grenzwerte

Grenzwerte sind eindeutig

Beweis:

angenommen $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a \neq b$ $\varepsilon < \frac{1}{2}|a-b|$



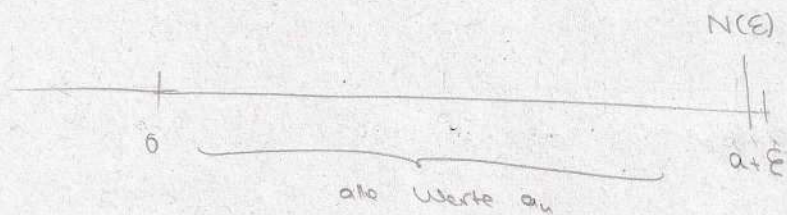
$$U_\varepsilon(a) \cap U_\varepsilon(b) = \emptyset$$

Daher können nicht alle Werte in a und b gleichzeitig ε -n

Beispiele

a) $a_n = \left(\frac{1}{n^2}\right)_{n \geq 1} = \left(1, \frac{1}{4}, \frac{1}{9}, \frac{1}{16}, \dots\right)$

$\varepsilon > 0$
 $0 < a_n < \varepsilon$



$n > N(\varepsilon)$

$N(\varepsilon) = \left\lfloor \frac{1}{\sqrt{\varepsilon}} \right\rfloor$

$a_1 = 1$

$a_2 = \frac{1}{4}$

$a_3 = \frac{1}{9}$

$a_4 = \frac{1}{16}$

Wir suchen den kleinsten / größten Wert n der kleineren / von ε

Angenommen $\varepsilon = \frac{1}{4}$

$N\left(\frac{1}{4}\right) = \left\lfloor \frac{1}{\sqrt{0,25}} \right\rfloor = \left\lfloor \frac{1}{0,5} \right\rfloor = \left\lfloor 2 \right\rfloor$

$a_2 \in U_{\varepsilon}\left(\frac{1}{4}\right) \checkmark$

weil $a_2 = \frac{1}{4}$

b) $a_n = (-1)^n$

Häufungswerte: $\{1, -1\}$

$U_{\varepsilon}(1)$ und $U_{\varepsilon}(-1) \rightarrow$ kein Grenzwert

c) $a_n = (n^2)$

$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \infty$

Monotonie

monoton fallend $a_{n+1} \leq a_n$ streng: $<$

monoton steigend $a_{n+1} \geq a_n$ streng: $>$

Beispiel

$a_n = \left(\frac{1}{n^2}\right)_{n \geq 1}$ streng monoton fallend

$$\frac{1}{(n+1)^2} < \frac{1}{n^2}$$

Beschränktheit

obere Schranke - supremum

nach oben beschränkt mit Schranke S ; $\forall n \ a_n \leq S$

für $\sup a_n$ gilt:

$\exists S_0 \in \mathbb{R}$ sodass $a_n \leq S_0$ für $\forall n \in \mathbb{N}$ und
 $a_n \leq S$ für alle $S_0 \leq S$.

kleinste obere
Schranke

untere Schranke - infimum

$\exists S_0 \in \mathbb{R}$ sodass $a_n \geq S_0$ und $S_0 \geq S$.

müssen nicht
Foldeglieder sein

unbeschränkt

$\sup a_n = \infty$ bzw.

$\inf a_n = -\infty$

wenn enthalten

max

min

Vollständigkeitsatz für reelle Zahlen

Jede nicht leere, beschränkte Teilmenge von \mathbb{R} besitzt ein Infimum / Supremum,
bzw. reelle Folge

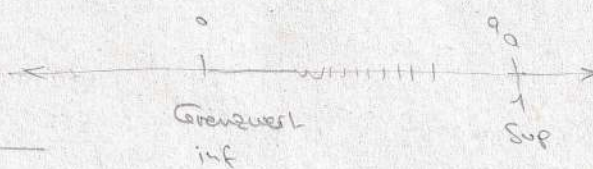
Beispiel

$$a_n = \left(\frac{1}{n^2}\right)_{n \geq 1}$$

$$\sup a_n = 1$$

$$\inf a_n = 0 \rightarrow \text{Grenzwert}$$

kein Glied der
Folge



Beispiel

$$I = (0; 1)$$

$$\inf = 0 \notin I$$

$$\sup = 1 \notin I$$

Jede konvergente Folge ist beschränkt

Beweis

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a \quad \varepsilon > 0 \implies \text{fast alle } a_n \in U_\varepsilon(a)$$
$$\{a_{n_1}, a_{n_2}, a_{n_3}, a_{n_4}, \dots, a_{n_k}\} \notin U_\varepsilon(a)$$

Vereinfacht:

wenn ε groß genug ist
kann kein Glied
außerhalb liegen

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Sei } \bar{\varepsilon} > \max_{i=1, \dots, k} |a - a_{n_i}| \\ \text{dann gilt } \bar{\varepsilon} > \varepsilon \end{array} \right.$$

Hauptsatz über monotone Folgen

konvergent monotone Folge \Leftrightarrow beschränkt monotone Folge

$(a_n)_{n \geq 0}$ Konvergenz \Rightarrow Beschränktheit

Beweis für Beschränktheit \Rightarrow Konvergenz

Angenommen $\sup a_n = a \quad \varepsilon > 0$

Da $a - \varepsilon$ kein Supremum ist $\exists N(\varepsilon)$ mit $a_{N(\varepsilon)} > a - \varepsilon$

auf Grund der Monotonie

müssen alle $a_n > a - \varepsilon$

für $n > N(\varepsilon)$ gelten

daher liegen fast alle a_n

in $U_\varepsilon(a)$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$$

Beispiel

Arithmetische Folge \rightarrow konstante Folge

$$a_n = a_0 + nd$$

$$d = 0$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a_0$$

wenn $d \neq 0, \pm d$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \pm \infty$$

Rechnen mit Grenzwerten

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} b_n = b$$

Addition
Subtraktion

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n \pm b_n) = a \pm b$$

Multiplikation

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n \cdot b_n) = ab \quad \text{auch} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} (\lambda a_n) = \lambda a \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

Division

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{a_n}{b_n} \right) = \frac{a}{b} \quad b \neq 0$$

Beispiel

Uneigentliche Konvergenz, Unlösbarkeit

$$a_n = n$$

$$a_n \rightarrow \infty$$

$$b_n = n + c_n, \quad c_n \geq 0$$

$$b_n \rightarrow ? \text{ abhängig von } c_n$$

→ Subtraktion

$$b_n - a_n = c_n$$

$$b_n = n + b_n - a_n \quad \left. \vphantom{b_n} \right\} \text{keine Aussagen möglich}$$

Beispiel

$$\frac{n}{n^2} \rightarrow 0 \quad \frac{n^2}{n} \rightarrow \infty \quad \frac{2n}{n} \rightarrow 2$$

„Unbestimmte Formen“

$$\infty - \infty = ? \quad 1^\infty = ?$$

$$\frac{\infty}{\infty} = ? \quad \infty^0 = ?$$

$$\frac{0}{0} = ? \quad 0^0 = ?$$

Konventionen

$$a_n \rightarrow \infty$$

$$b_n \rightarrow b$$

Addition

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n + b_n) = \infty \quad \text{falls } b \in \mathbb{R}, b = \infty$$

Multiplikation

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (\lambda a_n) = \begin{cases} \infty & \text{falls } \lambda > 0 \\ -\infty & \text{falls } \lambda < 0 \end{cases}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n \cdot b_n) = \infty \quad b > 0$$

Division

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{b_n}{a_n} = 0 \quad b \in \mathbb{R}$$

Beispiel

$$a_n = \frac{n^2 + n - 1}{3n^2 - 11} = \frac{n^2 \left(1 + \frac{1}{n} - \frac{1}{n^2}\right)}{n^2 \left(3 - \frac{11}{n^2}\right)} = \frac{1 + \frac{1}{n} - \frac{1}{n^2}}{3 - \frac{11}{n^2}}$$

herausheben der höchsten
Potenz, kürzen

↓

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1 + \frac{1}{n} - \frac{1}{n^2}}{3 - \frac{11}{n^2}} = \frac{1 + 0 - 0}{3 - 0} = \frac{1}{3}$$

Beispiel

$$\lim_{n \rightarrow \infty} q^n \begin{cases} 0 & : |q| < 1 \\ 1 & : q = 1 \\ \infty & : q > 1 \end{cases}$$

BSP 4.18

Beweis:

Sei $q > 1$ und $q = 1 + p$.

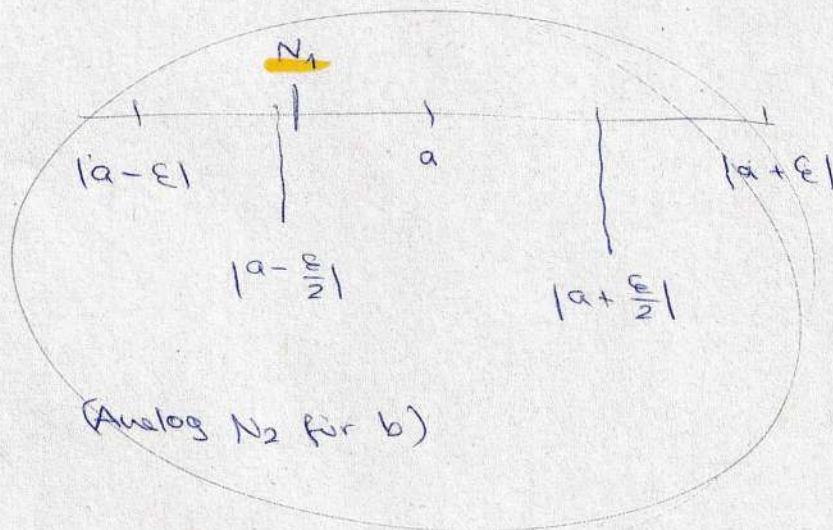
$$q^n = (1+p)^n = 1 + np + \binom{n}{2} p^2 + \dots + \binom{n}{n} p^n \geq 1 + np \rightarrow \infty$$

Beweis von Satz 4.14 i) von Seite 159

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (a_n \pm b_n) = a \pm b$$

$a_n \rightarrow a$ für ein beliebiges ϵ (dynamischer Wert der immer kleiner wird)
 $b_n \rightarrow b$ $\epsilon > 0$ für a_n und b_n

Wir nehmen $N(\frac{\epsilon}{2}) = N_1$ und N_2



$$\forall n > N_1 : |a_n - a| < \epsilon/2$$

$$\forall n > N_2 : |b_n - b| < \epsilon/2$$

addiert

$$\forall n > \max(N_1, N_2) : |a_n \pm b_n - (a \pm b)| \leq |a_n - a| + |b_n - b| < \epsilon$$

was zu beweisen gilt

Die Differenz zum Grenzwert ist gemäss dem kleiner als ϵ

$$|a + b| \leq |a| + |b|$$

Bernoullische Ungleichung

BSP
4.18

$$(1+x)^n \geq 1+nx$$

$$n=0 \quad 1 \geq 1$$

$$n=1 \quad (1+x) \geq 1+x$$

$$n=2 \quad (1+x)^2 \geq 1+2x$$

$$1^2 + 2x + x^2 \geq 1+2x$$

$$n=3 \quad (1+x)^3 \geq 1+3x$$

$$\underbrace{(1+x)^2}_{\geq 1+2x} (1+x) \geq (1+2x)(1+x) \geq 1+3x$$

$$1+3x+2x^2 \geq 1+3x$$

Vollständige Induktion

$$P(n) \Rightarrow P(n+1)$$

$$(1+x)^n > 1+nx \quad | \cdot (1+x)$$

$$(1+x)^{n+1} > (1+nx)(1+x)$$

$$1+(n+1)x+nx^2 > 1+(n+1)x \quad \checkmark$$

Behauptung

$$\lim_{n \rightarrow \infty} q^n = \begin{cases} 0 & \text{falls } |q| < 1 \\ 1 & \text{falls } q = 1 \\ \infty & \text{falls } q > 1 \end{cases}$$

Beweis

angenommen $q > 1$

$$q = 1+p \text{ denn } q^n = (1+p)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} 1^{n-k} \cdot p^k \geq 1+np \rightarrow \infty$$

angenommen $0 < q < 1$

$$\frac{1}{q} > 1$$

$$\frac{1}{q^n} \rightarrow \infty \quad \text{aber } q^n \rightarrow 0 \text{ weil wenn}$$

$$a_n = \frac{1}{q^n} \text{ und } b_n = 1$$

$$q^n = \frac{b_n}{a_n} = \frac{1}{\frac{1}{q^n}} \rightarrow 0$$

Binomischer Lehrsatz

$$(x+y)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} x^{n-k} y^k$$

Bsp 4.19)

Uneigentlich konvergente Folgen und Potenzbildung

$$a_n = 1 + \frac{1}{n} \quad a_n \rightarrow 1$$
$$b_n = n \quad b_n \rightarrow \infty$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n^{b_n} \neq 1^\infty = 1$$

Binomischer Lehrsatz

$$a_n^{b_n} = \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \left(\frac{1}{n}\right)^k \geq 1 + \binom{n}{1} \frac{1}{n}$$

$\left(1 + \frac{1}{n}\right)^n$ ist eine monoton
wachsende Folge! (eulersche Zahl)

$$1 + \frac{n!}{1! \cdot (n-1)!} \cdot \frac{1}{n} =$$

Beweis:

$$\frac{\left(1 + \frac{1}{n+1}\right)^{n+1}}{\left(1 + \frac{1}{n}\right)^n} =$$

$$\frac{\left(1 + \frac{1}{n}\right) \cdot \left(1 + \frac{1}{n+1}\right)^{n+1}}{\left(1 + \frac{1}{n}\right) \cdot \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n} =$$

$$\frac{\left(1 + \frac{1}{n}\right)}{1} \cdot \left(\frac{1 + \frac{1}{n+1}}{1 + \frac{1}{n}}\right)^{n+1} = \left(1 + \frac{1}{n}\right) \left(1 - \frac{1}{(n+1)^2}\right)^{n+1} > \dots 1$$

$$\frac{1 + \frac{1}{n+1}}{1} \cdot \frac{1 + \frac{1}{n}}{1} = \left(1 + \frac{1}{n+1}\right) \left(1 + \frac{1}{n}\right) = 1 + \frac{1}{n} + \frac{1}{n+1} + \frac{1}{n+1} \cdot \frac{1}{n} =$$

$$1 + \frac{1}{n} + \frac{1}{n+1} + \frac{1}{n^2+n} = \dots = 1 - \frac{1}{(n+1)^2}$$

also:
 $a_n^{b_n} \geq 2$ und
kann nicht 1 sein

$$1 + \frac{n!}{(n-1)!} \cdot \frac{1}{n} =$$

$$1 + \frac{n \cdot (n-1)!}{(n-1)!} \cdot \frac{1}{n} =$$

$$1 + \frac{n}{n} =$$

$$1 + 1 = 2$$

Daraus folgt, dass $\left(1 + \frac{1}{n}\right)^n$
streng monoton wächst

und (siehe Seite 161)
die Obergrenze 2 hat

Konvergenzuntersuchungen

Hauptsatz über monotone Folgen:

monotone Folge: Beschränktheit \Rightarrow Konvergenz

"Konvergenzkriterium"

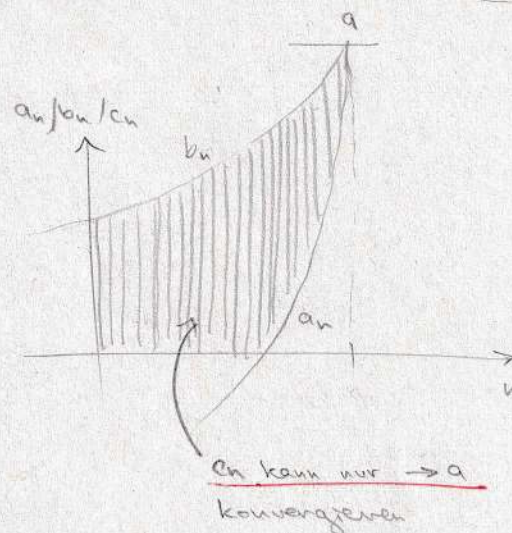
Bedingungen für Konvergenz:

Sandwich-Theorem

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} b_n = a$$

$$a_n \leq c_n \leq b_n$$

$$\text{auch} \\ \Rightarrow c_n \rightarrow a$$



Beweis:

$$\varepsilon > 0 \text{ gilt } a_n \in U_\varepsilon(a) \text{ falls } n > N_1$$

$$b_n \in U_\varepsilon(a) \text{ falls } n > N_2$$

$$\Rightarrow c_n \in U_\varepsilon(a) \text{ falls } n > \max(N_1, N_2)$$

c_n muss mindestens unter der höheren Folge liegen

Beispiel:

$$\alpha > 0$$

$$\frac{1}{n^\alpha} \leq a_n \leq n^\alpha$$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a_n} = 1$$

$$\frac{1}{n^\alpha} \rightarrow 0$$

$$n^\alpha \rightarrow \infty$$

Beweis:

$$\text{es gilt } \sqrt[n]{n} \rightarrow 1$$

$$\text{daraus folgt } \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\sqrt[n]{n^\alpha}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{n^\alpha} = 1$$

Teilfolgen

$n_0 < n_1 < n_2 < \dots$ natürliche Zahlen

$(a_n)_{n \geq 0}$

$(a_{n_m})_{m \in \mathbb{N}} = (a_{n_0}, a_{n_1}, a_{n_2}, \dots)$ Teilfolge von a_n

Beispiel

$a_n = n^2$ $a_n \subseteq b_n$

$b_n = n$ a_n ist eine Teilfolge von b_n

Beispiel

$a_n = (-1)^n$ $b_n \subseteq a_n$

$b_n = 1$ \swarrow divergent
 \searrow konvergent

Konvergenz und Teilfolgen

a = Häufungspunkt von a_n

\exists Teilfolge die gegen a konvergiert \implies wir lassen einfach alle werte die nicht gegen den Häufungspunkt konvergieren aus! Dann ist es ein Grenzwert

Beweis:

davon wählen wir

$a_{n_0} \in U_{\epsilon_0}$ $\epsilon_0 = 1$

$a_{n_1} \in U_{\epsilon_1}$ $\epsilon_1 = \frac{1}{2}$

$a_{n_2} \in U_{\epsilon_2}$ $\epsilon_2 = \frac{1}{4}$

ES gibt in $U_{\epsilon_0}(a)$

$(\epsilon_0 = 1)$

unendlich viele
 Folgenglieder von a

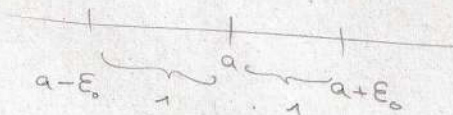
$\epsilon_n = \left(\frac{1}{n}\right)_{n \geq 1}$

„monoton fallende
 Nullfolge“

konvergiert gegen 0

$\epsilon_n > 0$

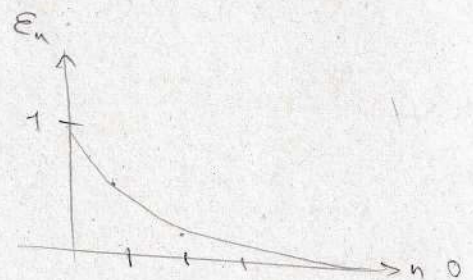
$a_{n_0} < a_{n_1} < a_{n_2} < \dots < a_{n_k}$



$a_{n_k} \in U_{\epsilon_k}$ $\epsilon_k = \frac{1}{k}$

\Downarrow

$(a_{n_k})_{k \in \mathbb{N}}$ konvergiert gegen a und ist eine Teilfolge



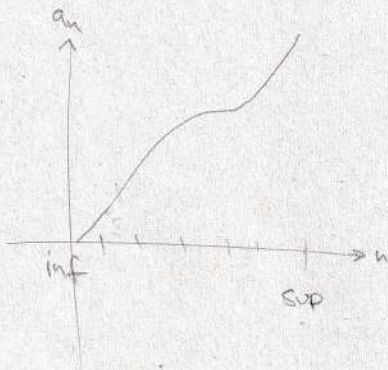
$\epsilon_0 \geq \epsilon_1 \geq \epsilon_2 \geq \dots \geq \epsilon_k$

Satz von Bolzano Weierstraß

Jede beschränkte Folge $(a_n)_{n \geq 0}$ enthält einen Häufungspunkt, also eine konvergente Teilfolge

Nach Satz 4.12:

Hauptsatz über monotone Folgen

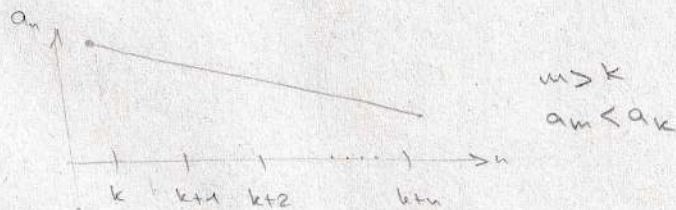


„Wenn eine monoton steigende / fallende Folge nach oben und unten beschränkt ist, ist sie konvergent“



Nachweis für Monotonie in einer Teilfolge:

$$\text{Menge } M = \{k \in \mathbb{N} \mid \forall m > k : a_m < a_k\}$$



wenn $k \in M$ existiert dann $k = \text{Supremum}$ und

a) $|M| = \infty$

$(a_k)_{k \in M}$ = monoton fallende Teilfolge von $(a_n)_{n \geq 0}$

mit $k_1, k_2 \in M$

$$k_1 < k_2$$

$$a_{k_1} > a_{k_2}$$

b) $|M| = \text{endlich}$

$(a_k)_{k \in M} \neq$ Teilfolge sondern nur ein kleiner monoton fallender Abschnitt

monoton wachsende Folge kreieren:

$M = \text{beschränkt}$

Außerhalb der Menge gibt es $n_1 > k$ für $\forall k \in M$

wobei $a_{n_1} > a_{n_k}$ weil es sonst in der Menge enthalten wäre!

$$\exists a_{n_2} \geq a_{n_1}$$

$$n_2 > n_1$$

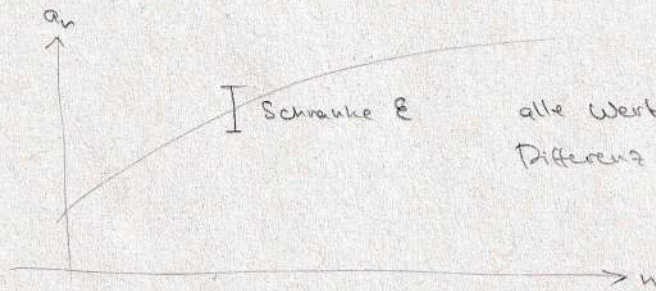
... \rightarrow monoton wachsende Teilfolge

Satz 4,29

Cauchy-Kriterium für Folgen

Cauchy-Folgen sind immer konvergente Folgen

Für $\forall \varepsilon > 0 : \exists N(\varepsilon)$ sodass $|a_n - a_m| < \varepsilon$ für $\forall n, m > N(\varepsilon)$



Beispielsweise:

$$\varepsilon = 0,5$$

$$\exists N(\varepsilon) = N(0,5)$$

$$\forall n, m > N(\varepsilon) = 7$$

Für 2 beliebige Folgenglieder $(a_n)_{n>7}$ und $(a_m)_{m>7}$

$$\text{gilt: } |a_n - a_m| < 0,5$$

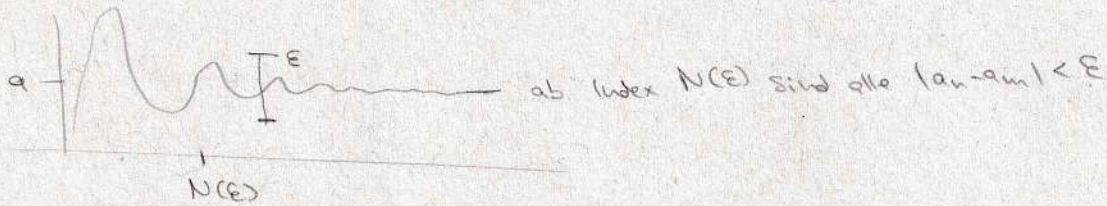
Zuerst setzt man eine Schranke fest.

Danach findet man $N(\varepsilon)$ heraus ab der diese Regel gilt.

Beweis für Cauchy-Folge

Definition Cauchy-Folge:

$\varepsilon > 0$: $\exists N(\varepsilon)$ sodass für alle $n, m > N(\varepsilon)$ gilt $|a_n - a_m| < \varepsilon$



Beweis: Konvergente Folge ist Cauchy-Folge

$$(a_n)_{n \geq 0} \rightarrow a$$

$\varepsilon > 0$: $\exists N(\varepsilon)$ sodass für alle $n > N(\varepsilon)$ gilt $|a_n - a| < \varepsilon$

Wenn nun aber:

$$n, m > N(\varepsilon) \text{ dann gilt } |a_n - a_m| = |(a_n - a) - (a_m - a)| \leq |a_n - a| + |a_m - a| < 2\varepsilon$$

algebraische
umformung
 $a - a = 0$

Dreiecks-
Ungleichung

Die gemeinsame
Differenz muss kleiner als 2ε sein weil vorher
die Schwänke nur für $|a_n - a|$ fest stand.

□

Conclusion: Konvergente Folgen sind Cauchy-Folgen.

Beweis: Cauchy-Folge ist konvergente Folge

$\epsilon > 0$ $|a_n - a_m| < \epsilon$ gilt für alle $n, m > N(\epsilon)$

Dann bedeutet das: $(a_n)_{n \geq 0}$ ist beschränkt.

für $m > N = N(\epsilon)$

$|a_n| - |a_{n+1}| \leq |a_n - a_{n+1}| < \epsilon$

↓

$|a_n| \leq |a_{n+1}| + \epsilon$

↓

Die Folge $(|a_{n+1}|, |a_{n+2}|, \dots)$ ist durch $|a_{n+1}| + \epsilon$ nach oben beschränkt.

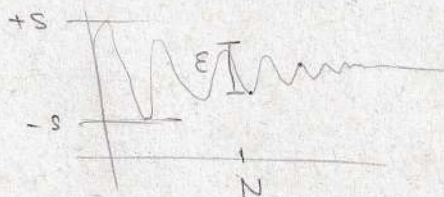
S sup kann auch davor liegen!

$+S = \text{Max}(|a_0|, |a_1|, |a_2|, \dots, |a_n|, |a_{n+1}| + \epsilon)$

obere Schranke von a_n

$-S = (-1) \cdot \dots$

untere Schranke von a_n



Nach Satz Bolzano Weierstraß:

\exists Häufungspunkt a und Teilfolge mit Grenzwert

Wenn Teilfolge groß genug ist dann Cauchy-Folge = konvergent

Der Begriff der unendlichen Reihe

unendliche Summe

$$S_n = \sum_{k=0}^{\infty} a_k$$

Folge der Reihenglieder

Die Folge $(S_n)_{n \geq 0}$ mit $S_n = \sum_{k=0}^n a_k$ heißt

Folge der Partialsummen der Reihe.

Summe = Grenzwert von Partialsumme
(kann divergent sein)

Satz:

Wenn $\sum_{k \geq 0} a_k$ konvergiert: $a_n \rightarrow 0$

Beweis:

$$\sum_{k \geq 0} a_k = \lim_{n \rightarrow \infty} S_n = S \in \mathbb{R}$$

$$a_n = S_n - S_{n-1} \quad \rightarrow \quad \lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} S_n - \lim_{n \rightarrow \infty} S_{n-1} = S - S = 0$$

Beispiel: Satz gilt nicht umgekehrt

harmonische Reihe

$$\sum_{k \geq 1} \frac{1}{k} = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} \dots$$

$$\sum_{k \geq 1} \frac{1}{k} \geq 1 + \frac{1}{2} + \underbrace{\left(\frac{1}{4} + \frac{1}{4}\right)}_{\frac{1}{2}} + \underbrace{\left(\frac{1}{8} + \frac{1}{8} + \frac{1}{8} + \frac{1}{8}\right)}_{\frac{1}{2}} + \dots$$

$$= 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \dots$$

$(S_n)_{n \geq 0}$ ist monoton wachsend

$$S_1 = 1$$

$$S_2 = \frac{3}{2}$$

$$S_3 = \frac{11}{6}$$

$$S_4 = \frac{25}{12}$$

...

$$S_n = \frac{1}{n}$$

$$S_{2n} \geq 1 + \frac{n}{2}$$

$$n=1 \quad S_{2n} = 1 + \frac{1}{2} = 1 + \frac{1}{2}$$

$$n=2 \quad S_{2n} = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \geq 1 + \frac{2}{2}$$

$$1 + \frac{n}{2} \rightarrow \infty$$

divergent

geometrische Reihe

$$\sum_{k \geq 0} q^k = 1 + q + q^2 + q^3 + \dots$$

$$S_n = 1 + q + q^2 + q^3 + \dots + q^n$$

$$q S_n = q + q^2 + q^3 + \dots + q^{n+1}$$

$$S_n - q S_n = 1 - q^{n+1}$$

$$(1-q) S_n$$

wenn $q \neq 1$ (weil sonst Division durch 0)

$$S_n = \frac{1 - q^{n+1}}{1 - q}$$

q bestimmt Konvergenz

$$|q| < 1$$

$$|q| = \left| \frac{1}{p} \right|$$

$$S_n = \frac{1 - \left| \frac{1}{p} \right|^{n+1}}{1 - \left| \frac{1}{p} \right|} \rightarrow \frac{1}{1 - \left| \frac{1}{p} \right|} = \frac{1}{1 - q}$$

$$S_\infty = \sum_{k \geq 0} a^k = \frac{1}{1 - q}$$

Satz 4.35:

falls $S_n = \sum_{k \geq 0} a_k$ konvergiert

$$\Rightarrow a_n \rightarrow 0$$

THAT wie zu:

$$a_n = \left| \frac{1}{p} \right|^n \rightarrow 0$$

$$|q| > 1$$

$$S_n = \frac{1 - q^{n+1}}{1 - q} = \frac{q(1 - q^n)}{q\left(\frac{1}{q} - 1\right)}$$

$$= \frac{1 - q^n}{\frac{1}{q} - 1} \rightarrow \frac{1 - \infty}{0 - 1} \text{ divergent, kein Grenzwert}$$

Beispiel (4.38)

Reihe $\sum_{n \geq 1} \frac{1}{n(n+1)}$

$$\frac{1}{k \cdot (k+1)} - \frac{k}{k(k+1)}$$
$$\frac{k+1-k}{k(k+1)} = \frac{1}{k(k+1)}$$

Partiellsummenfolge $s_n = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k(k+1)} = \sum_{k=1}^n \left(\frac{1}{k} - \frac{1}{k+1} \right) =$

$$= \left(1 - \frac{1}{2} \right) + \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{3} \right) + \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{4} \right) + \dots + \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{n+1} \right) = 1 - \frac{1}{n+1}$$

„Teleskopsumme“

Es findet internes Auslöschung auf.

Definition

$$\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k(k+1)} = \lim_{n \rightarrow \infty} S_n = \lim_{n \rightarrow \infty} 1 - \frac{1}{n+1} = 1$$

Die Summe einer unendlichen Reihe ist der Grenzwert von der Partiellsumme S_n

$$a_n = \frac{1}{k(k+1)} = \frac{1}{k} - \frac{1}{k+1}$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} a_n = 0$$

$$S_n = \sum_{k=1}^n a_n = 1 - \frac{1}{n+1}$$

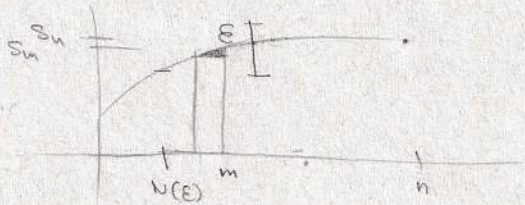
$$\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = 1$$

Konvergenzkriterien für Reihen

Satz 4.39: Cauchy-Kriterium für Reihen

Reihe $\sum a_n$ ist konvergent wenn für ein $\varepsilon > 0$ ein $N(\varepsilon)$ existiert sodass $n > 0$

$$\left| \sum_{k=n}^m a_k \right| < \varepsilon \text{ für } \forall m \geq n > N(\varepsilon)$$



$$\sum_{k=n}^m a_k = a_{n+1} + a_{n+2} + a_{n+3} + \dots + a_m = S_m - S_n$$

n ist eine beliebige untere Schranke nach $N(\varepsilon)$ ab der alle Summen $<$ Grenzwert von S_n sind

Satz 4.41: Konvergenz-Kriterium von Leibniz

Alternierende Reihe: $\sum_{k \geq 0} (-1)^k a_k$ \rightarrow monoton fallende Nullfolge \downarrow ist konvergent!

Beweis:

$$S_n = \sum_{k=0}^n (-1)^k a_k = a_0 - a_1 + a_2 - a_3 + \dots + a_n$$

letzter Wert ungerade $S_{2k+1} = (a_0 - a_1) + (a_2 - a_3) + \dots + (a_{2k} - a_{2k+1})$
 gerade $S_{2k} = a_0 - (a_1 - a_2) - (a_3 - a_4) - \dots - (a_{2k-1} - a_{2k})$

} Teilfolgen von S_n

S_{2k+1} ist eine monoton wachsende Folge, weil a_n monoton fällt

$$\text{weil: } a_{2k} - a_{2k+1} \geq 0$$

$\underbrace{\quad\quad}_{\text{groß}} \quad \underbrace{\quad\quad}_{\text{klein}}$

S_{2k} ist aus dem selben Grund eine monoton fallende Folge.

$$a_0 - (a_{2k+1} - a_{2k}) \leq 0$$

$\underbrace{\quad\quad}_{\text{klein}} \quad \underbrace{\quad\quad}_{\text{groß}}$

Wir wissen nun:

s_{2n+1} : monoton steigend

s_{2n} : monoton fallend

Weiters gilt:

$$0 \leq s_{2n+1} \leq s_{2n} \leq a_n \Rightarrow \text{Beschränktheit}$$

Und es gilt: Monotonie + Beschränktheit
bedeutet es ist konvergent (Satz 4.12)

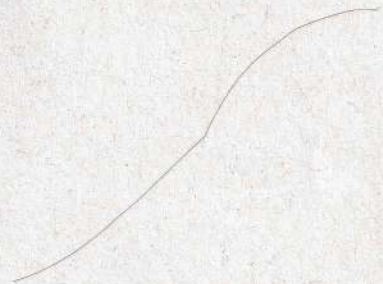
$$\lim_{k \rightarrow \infty} (s_{2k+1}) = a$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (s_{2n}) = b$$

$$0 \leq s_{2n+1} - s_{2n} = a_{2n+1} \rightarrow 0$$

$$a = b = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n$$

□



Beispiel 4.42

$$\sum_{n \geq 1} \frac{(-1)^n}{n}$$

$\frac{1}{n}$ ist eine monoton fallende Nullfolge und alternierend

↓
Diese Reihe ist konvergent

$$\sum_{n \geq 1} \frac{(-1)^n}{n} = \sum_{n \geq 1} (-1)^n \cdot \frac{1}{n}$$

Wenn man aber nur den Betrag nimmt: $\left| (-1)^n \cdot \frac{1}{n} \right| = \frac{1}{n}$, dann divergiert die Reihe
(„Harmonische Reihe“)

Definition

Wenn $\sum a_n$ konvergiert aber $\sum |a_n|$ nicht: **bedingt konvergent**

Wenn $\sum |a_n|$ konvergiert (dann $\sum a_n$ automatisch auch): **absolut konvergent**

Beweis (Satz 4.44)

Wenn $\sum a_n$ absolut konvergent ist folgt aus Cauchy-Kriterium

für ein bestimmtes $\varepsilon > 0 \exists N$ sodass $\forall n \geq m > N$:

$$\sum_{k=m}^n |a_k| = |a_m| + |a_{m+1}| + \dots + |a_n| < \varepsilon$$

Dreiecks-Ungleichung:

$$|a_m + a_{m+1} + \dots + a_n| \leq |a_m| + |a_{m+1}| + \dots + |a_n| < \varepsilon$$

$$\downarrow$$
$$|a_m + a_{m+1} + \dots + a_n| < \varepsilon$$

was zu beweisen gilt.

Riemann'scher Umordnungssatz

In einer absolut konvergenten Reihe hat die Umordnung der Summandenreihenfolge keine Auswirkung auf Grenzwert

deshalb "absolut konvergente Reihe" = "unbedingt konvergente Reihe"

▷ "Eine bedingt konvergente Reihe lässt sich so umordnen, dass sie gegen eine beliebige Zahl konvergiert"

Majonanten-Kriterium (Konvergenzbeweis)

$\exists \sum a_n$ und $\sum b_n$ mit $|a_n| \leq b_n$ für fest alle n .
Falls $\sum b_n$ konvergent ist, ist $\sum a_n$ absolut konvergent.

$\sum b_n$ ist dann die „Majonante“ von $\sum a_n$

Beweis

Anwendung Cauchy: $\forall \varepsilon > 0 : \exists N \in \mathbb{N}$ so dass wenn $m \geq n > N$

$$\sum_{k=n}^m |a_k| \leq \sum_{k=n}^m b_k < \varepsilon$$

Also ist $\sum |a_n|$ absolut konvergent.

Minoranten-Kriterium (Divergenz-Beweis)

$\exists \sum a_n$ und $\sum b_n$ so dass $0 \leq a_n \leq b_n$ für fest alle n .

Wenn a_n divergent ist, ist auch b_n divergent.

Beispiel

$a_n = \frac{1}{n^2}$: monoton fallende Nullfolge

Nach Leibniz ist $\sum (-1)^n \frac{1}{n^2}$ konvergent.

Um zu beweisen dass a_n absolut konvergent ist:

$$\frac{1}{n^2} \leq \frac{1}{n(n-1)} \quad \text{für } n \geq 2$$

Abschätzung

Wir wissen, dass die Teleskopsumme

$$1 - \sum_{n \geq 2} \frac{1}{n(n-1)} = 1$$

→ Also konvergiert auch $\frac{1}{n^2}$. (Wir wissen aber nicht welchen Grenzwert)

$$\left(\begin{array}{l} \text{Eigentlich:} \\ \sum_{n \geq 1} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6} \end{array} \right)$$

Wir wissen nun dass $\sum \frac{1}{n^2}$ konvergiert ...

Wir wollen allgemeiner werden

$$\frac{1}{n^\alpha} \leq \frac{1}{n^2} \text{ gilt f\u00fcr } \alpha \geq 2 \Rightarrow \text{also konvergent } \sum_{n \geq 1} \frac{1}{n^\alpha} \text{ f\u00fcr } \alpha \geq 2$$

Wurzelkriterium

Bevart der
"hyperharmonischen Reihen"

Wenn $\exists q : \sqrt[n]{|a_n|} \leq q < 1$ f\u00fcr fest alle n
dann ist $\sum a_n$ absolut konvergent

konvergent $\alpha > 1$
divergent $\alpha \leq 1$

Wenn aber $\sqrt[n]{|a_n|} \geq 1$ f\u00fcr $\forall n$
dann ist $\sum a_n$ divergent

Es ist wichtig dass $\sqrt[n]{|a_n|} \leq q < 1$ und nicht $\sqrt[n]{|a_n|} \leq 1$

Beispiel:

Harmonische Reihe: $\sqrt[n]{|a_n|} = \sqrt[n]{\left(\frac{1}{n}\right)} = \frac{1}{\sqrt[n]{n}}$ erf\u00fcllt $\sqrt[n]{|a_n|} \leq 1$
(divergent) weil $a_1 = 1$ und $\sqrt[1]{|a_1|} = 1$

Wichtig

Wenn $\sqrt[n]{n} \rightarrow 1$ dann \u00fcberschreitet Folge die Schwelle $q < 1$ aber erf\u00fcllt
auch nicht $\sqrt[n]{|a_n|} \geq 1$

Dann ist Wurzelkriterium nutzlos.

Beweis

$$\sqrt[n]{|a_n|} \leq q < 1 \quad |^n$$

$$|a_n| \leq q^n \text{ g\u00fcltig f\u00fcr } n \geq N$$

Majorante:

Geometrische Reihe $\sum q^n$ (konvergiert)
($q < 1$)

$\rightarrow a_n$ ist absolut konvergent

Limes Form des Wurzelkriteriums

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} < 1 \Rightarrow \text{absol. konvergenz}$$

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} > 1 \Rightarrow \text{divergenz}$$

Quotientenkriterium

$$a_n \neq 0 \text{ für } \forall n$$

$$\exists q \text{ sodass: } \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \leq q < 1 \text{ für alle } n \geq N \Rightarrow \sum a_n \text{ absolut konvergent}$$

$$\text{Wenn aber: } \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \geq 1 \text{ für fast alle } n \Rightarrow \sum a_n \text{ divergent}$$

Beweis

$$\forall n \geq N: \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \leq q$$

$$|a_{n+1}| \leq q \cdot |a_n| \Rightarrow |a_n| \leq q \cdot |a_{n-1}|$$
$$|a_{n-1}| \leq q \cdot |a_{n-2}|$$

$$|a_n| \leq q^2 \cdot |a_{n-2}|$$

$$|a_n| \leq q^3 \cdot |a_{n-3}|$$

⋮

$$|a_n| \leq q^N \cdot |a_{n-N}|$$

Um formuliert: (vollständige Induktion)

$$|a_n| \leq q^{n-N} \cdot |a_N|$$

Majornante

$$\sum q^{n-N} \cdot |a_N|$$

$q < 1$ fixe Zahl

deshalb
konvergent

Wenn konvergente Reihe über a_n
steht ist a_n auch konvergent.

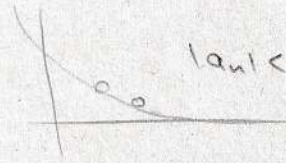
Ziel der Konvergenzkriterien für Reihen ist es zu beweisen, dass

a_n eine monoton fallende konvergente Folge ist.

s_n



a_n



$$|a_n| < |a_{n+1}|$$

\Rightarrow

$$\left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right|$$

gibt Auskunft über Monotonie

Fortsetzung des Beweises:

Wenn $\left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \geq 1$ für alle n und $\sum a_n$ divergiert dann

ist es nur möglich wenn $|a_n|$ ab $n \geq N$ monoton wachsend ist.

Wichtig!

Methode versagt wenn $\rightarrow 1$ (zB harmonische Reihe)

Limess Form:

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| < 1 \Rightarrow \text{absolute Konvergenz}$$

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| > 1 \Rightarrow \text{Divergenz}$$

Beispiele (Anwendung des Quotientenkriteriums)

$$x \in \mathbb{R} : \sum_{n \geq 0} \frac{x^n}{n!} = 1 + \frac{x^1}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \frac{x^4}{4!} + \dots$$

a) $\left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \left| \frac{\frac{x^{n+1}}{(n+1)!}}{\frac{x^n}{n!}} \right| = \underbrace{\frac{|x|}{n+1}}_{\text{Nullfolge}} \underbrace{\leq \frac{1}{2}}_q < 1$ gültig für $n \geq N$,
also konvergiert die Reihe

$$\sum_{n \geq 1} \frac{n!}{4^n} = \frac{1!}{4^1} + \frac{2!}{4^2} + \frac{3!}{4^3} + \frac{4!}{4^4} + \dots$$

b) $\left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \left| \frac{\frac{(n+1)!}{(n+1)^{n+1}}}{\frac{n!}{n^n}} \right| = \left| \frac{(n+1)n^n}{(n+1)^{n+1}} \right| = \left(1 + \frac{1}{n}\right)^{-n} \leq \underbrace{\frac{1}{2}}_q < 1 \quad n \geq 1$
Reihe ist konvergent

c) $a_{2n} = \frac{1}{4^n}$ (gerade Folgenglieder)

$a_{2n+1} = \frac{1}{4^{n+1}}$ (ungerade Folgenglieder)

Dann ist für gerade n : $\frac{a_{n+1}}{a_n} = 4 \rightarrow = \limsup_{n \rightarrow \infty}$

für ungerade n : $\frac{a_{n+1}}{a_n} = \frac{1}{16} \rightarrow = \liminf_{n \rightarrow \infty}$

Quotienten-
Kriterium nutzlos

Versuch mit Wurzelkriterium:

$$\sqrt[2n]{\frac{1}{4^n}} = \frac{1}{2} \quad \sqrt[2n+1]{\frac{1}{4^{n+1}}} = \sqrt[2n+1]{\frac{2^3}{2^{2n+1}}} = \sqrt[2n+1]{\frac{1}{2}} \cdot \frac{1}{2} \rightarrow \frac{1}{2} \quad \text{wenn } n \rightarrow \infty$$

also ist Reihe
konvergent

Das Cauchyprodukt und Potenzreihen

Algebraische Operationen für Reihen weil Summe = S_n Grenzwert

$$\exists \sum a_n \wedge \exists \sum b_n$$

$$\rightarrow \sum (a_n + b_n) = \sum a_n + \sum b_n \quad \text{Addition}$$

$$\sum (\lambda a_n) = \lambda \sum a_n \quad \text{Multiplikation mit Skalar}$$

$$\sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^n a_i b_j = \quad \text{Multiplikation (Cauchy-Produkt)}$$

$$(a_0 + a_1 + \dots + a_n) \cdot (b_0 + b_1 + \dots + b_n)$$

↓

Multiplikation über diagonal

$$\sum_{i=0}^n \sum_{j=0}^n a_i b_j = \sum_{k=0}^{2n} \sum_{\ell=\max(0, k-n)}^{\min(k, n)} a_\ell \cdot b_{k-\ell}$$

Satz

Wenn zwei Reihen absolut konvergieren dann ist ihr Cauchy-Produkt auch absolut konvergent, und es gilt:

$$\sum_{n \geq 0} \left(\sum_{k=0}^n a_k b_{n-k} \right) = \underbrace{a \cdot b}_{\text{Grenzwerte von } \sum a_n \text{ und } \sum b_n}$$

Potenzreihen

$$\sum_{n \geq 0} a_n (x - x_0)^n$$

↑
"Koeffizienten"

↖
"Entwicklungspunkt / Ausbreitstelle"

Cauchy-Produkt via Definition

$$\sum a_n \cdot \sum b_n \rightarrow \sum_{n \geq 0} \left(\sum_{k=0}^n a_k b_{n-k} \right)$$

Cauchy-Produkt von Potenzreihen

$$\begin{aligned} \sum_{n \geq 0} a_n (x - x_0)^n \cdot \sum_{n \geq 0} b_n (x - x_0)^n &= \sum_{n \geq 0} \left(\sum_{k=0}^n a_k (x - x_0)^k \cdot b_{n-k} (x - x_0)^{n-k} \right) \\ &= \sum_{n \geq 0} \left(\sum_{k=0}^n a_k b_{n-k} \right) (x - x_0)^n \end{aligned}$$

Beispiele

Potenzreihe mit Anschlussstelle $x_0 = 0$

alle Koeffizienten $a_n = 1 \rightarrow$ Geometrische Reihe

a)

$$\sum_{n \geq 0} 1 \cdot (x-0)^n = \sum_{n \geq 0} x^n \begin{cases} \rightarrow \text{konvergiert bei } |x| < 1 \\ \rightarrow \text{divergiert bei } |x| \geq 1 \end{cases}$$

b) Binomische Reihe

$$\sum \binom{\alpha}{n} x^n, \quad \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\binom{\alpha}{n} = \frac{\alpha(\alpha-1)(\alpha-2)\dots(\alpha-n+1)}{n!}$$

Quotienten-
Kriterium

$$a_n = \binom{\alpha}{n} x^n \quad \alpha \notin \mathbb{N}$$

$$\left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \frac{\binom{\alpha}{n+1} x}{\binom{\alpha}{n} x} = \frac{(\alpha-n)x}{n+1} \rightarrow -x \quad \text{konvergiert gegen}$$

Wenn $|x| < 1$ konvergiert

Wenn $|x| > 1$ divergiert

"binomischer Lehrsatz"

$$\sum \binom{\alpha}{n} x^n = (1+x)^\alpha$$

[Algo Dat]

Asymptotischer Vergleich von Folgen

Einsatz von Folgen in Laufzeit-Analyse

$$f(n) = a_n \rightarrow \text{Laufzeit}$$

Operation = Elementarer Schritt (Addition, Multiplikation, Vergleich)

- Best-Case-Analyse
- Average-Case-Analyse
- Worst-Case-Analyse

a_n = minimale Operationszahl

a_n = mittlere Operationszahl

a_n = maximale Operationszahl

Beispiel

Bubblesort

a_n = Anzahl der nötigen Vergleiche bei n Elementen

$$a_n = \left(\frac{n(n-1)}{2} \right)$$

Was ist die „Größenordnung“ vom average-Case?

Landau-Symbole

groß O:

für $n \rightarrow \infty$ $a_n \in O(b_n)$ wenn $\exists C > 0$ sodass
 $\left| \frac{a_n}{b_n} \right| \leq C$ für $n \geq N$

klein o:

für $n \rightarrow \infty$ $a_n \in o(b_n)$ wenn
 $\frac{a_n}{b_n} = 0$

Asymptotische
Gleichheit

\sim

für $n \rightarrow \infty$ $a_n \sim b_n$ wenn
 $\frac{a_n}{b_n} = 1$

Omega Ω :

für $n \rightarrow \infty$ $a_n \in \Omega(b_n)$ wenn $\exists C > 0$ sodass
 $\left| \frac{b_n}{a_n} \right| \leq C$ für $n \geq N$ (bzw. wenn $b_n \in O(a_n)$)

Theta Θ :

für $n \rightarrow \infty$ $a_n \in \Theta(b_n)$ wenn $\exists C_1 > 0 \wedge \exists C_2 > 0$ sodass
 $C_1 |b_n| \leq |a_n| \leq C_2 |b_n|$ für $n \geq N$

→ also zugleich $a_n \in O(b_n)$ und $b_n \in O(a_n)$

$$a_n \in \Theta(b_n) = b_n \in \Theta(a_n)$$

Beispiele

a) $\frac{n(n-1)}{2} = \frac{n^2 - n}{2} \in O(n^2)$ da $\frac{n(n-1)}{2} < n^2$ $c=1$ kann gewählt werden

b) $\frac{n(n-1)}{2} \in O(n^2) \subseteq O(2^n)$ weil

$$\frac{\frac{n(n-1)}{2}}{n^3} = \frac{1}{2n} - \frac{1}{2n^2}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{2n} - \frac{1}{2n^2} \right) = 0$$

e) $\frac{n(n-1)}{2} \sim \frac{n^2}{2}$ weil $\frac{\frac{n(n-1)}{2}}{\frac{n^2}{2}} = 1 - \frac{1}{n} \rightarrow 1$

Für große n

ist der relative Unterschied gering und ihr Verhalten gleich

$$\frac{n(n-1)}{2} = \frac{n^2}{2} + \underbrace{O(n)}_{\left(\frac{n}{2}\right)}$$

d) **Stirling'sche Formel**

$$n! \approx \left(\frac{n}{e}\right)^n \cdot \sqrt{2\pi n}$$

Quantifizierung des Faktors:

$$n! = \left(\frac{n}{e}\right)^n \cdot \sqrt{2\pi n} \cdot \underbrace{\left(1 + O\left(\frac{1}{n}\right)\right)}$$

Paulitzer, elementare Funktionen

$$f: x \mapsto f(x)$$

└──┘
└──┘
 „Zielmenge“ „Definitionsmenge“

Abbildung



Polynomfunktion

$$f(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k$$

Rationale Funktion

$$f(x) = \frac{p(x)}{q(x)} \quad q(x) \neq 0 \quad \left. \vphantom{\frac{p(x)}{q(x)}} \right\} \text{Polynome}$$

Monotonie

Intervall $I \subset D$ (Definitionsmenge)

$$x_1, x_2 \in I$$

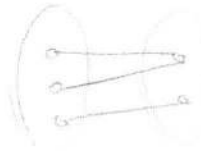
$$x_1 < x_2$$

streng monoton steigend $f(x_1) < f(x_2)$

streng monoton fallend $f(x_1) > f(x_2)$

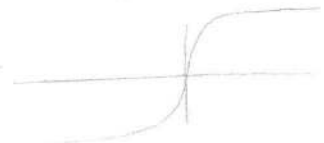
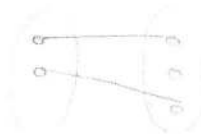
Relationen

Surjektiv
 „Rechtseindeutig“
 $f(x)$ besitzt mindestens ein x



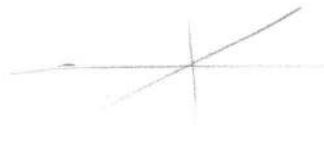
Grad 3

Injektiv
 „Links-eindeutig“
 $f(x)$ besitzt höchstens ein x



$f(x)$ nicht
 überall
 gedeckt

Bijektiv
 „Eindeutig“
 $f(x)$ besitzt genau ein x



Grad 1

Satz

Wenn Funktion im Intervall streng monoton, dann bijektiv und Umkehrbar

$$f: I \rightarrow f(I)$$

↘
 Umkehrung auch
 streng monoton
 wachsend / fallend
 wie f selbst!

Beweis:

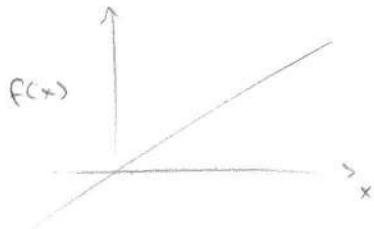
f ist in Intervall streng monoton wachsend: $x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) < f(x_2)$

weil Bilder verschieden sind in Intervall: injektiv

(Wir wollen zeigen dass:

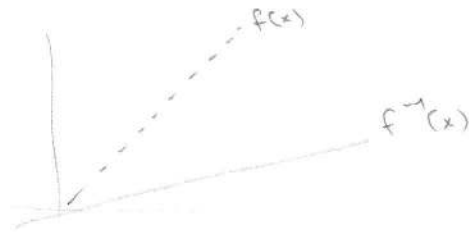
$$f(x_1) < f(x_2) \Rightarrow f^{-1}(f(x_1)) < f^{-1}(f(x_2))$$

das stimmt.



$$f(x) = 1,5x$$
$$y = 1,5x$$

Umkehrung



$$x = 1,5y$$

$$\frac{x}{1,5} = y$$

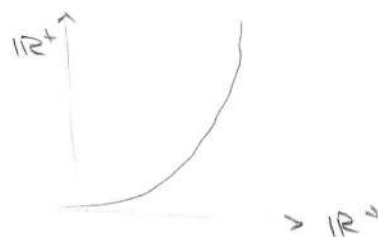
$$\frac{2}{3}x = y$$

Potenzen mit reellen Exponenten

Alle möglichen Potenzen mit natürlichen Zahlen

$$f_n: \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}^+$$

$$f_n(x) = x^n \quad n \in (\mathbb{N}) \setminus \{0\}$$



Satz:

$f_n(x)$ ist bijektiv

Beweis:

f_n ist streng monoton wachsend (siehe Ableitung) und daher injektiv.

Um nun Surjektivität zu beweisen muss man zeigen:

$$\forall y \in \mathbb{R}^+ : \exists x \text{ sodass gilt: } x^n = y$$

Man nehme Menge M

$$M = \{x \in \mathbb{R}^+ \mid x^n < y\}$$

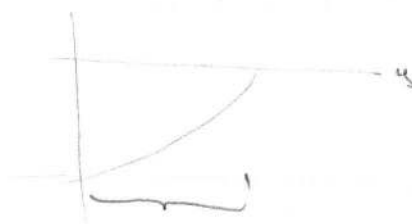
Es gilt

$$\forall x \in M : x^n < y < y+1 < (y+1)^n$$

$$x^n < (y+1)^n$$

Aufgrund von Monotonie für alle n nehmen wir

$$x < \boxed{y+1} \text{ obere Schranke}$$



alle x bei denen
 $f(x) < y$

$$\text{Supremum } M = f^{-1}(y) = x_0$$

Menge M hat Supremum sodass $\text{Sup } M = m$

Angenommen, Supremum ist auch Maximum von M und damit der größte Wert für den gilt $m^n < y$

Dann müsste $(m+\epsilon)^n \geq y$ sein für $0 < \epsilon < 1$. Beweis:

$$(m+\epsilon)^n = m^n + \sum_{i=0}^{n-1} \binom{n}{i} m^{n-i} \epsilon^i < m^n + \boxed{\epsilon} \sum_{i=1}^n \binom{n}{i} m^{n-i} \cdot 1 <$$

$$(m+1)^n = m^n + \sum_{i=0}^{n-1} \binom{n}{i} m^{n-i} \cdot 1$$

$$(m+1)^n < m^n + \epsilon (m+1)^n$$

Wenn ϵ klein genug ist, dann $(m+\epsilon)^n < m^n + \epsilon (m+1)^n < y$

Daraus würde folgen $m+\epsilon \in M$ und das widerspricht $m = \text{sup } M$

Würde gelten $m^n > y$

würde für $\varepsilon > 0$ folgen:

$$\underbrace{(m-\varepsilon)^n}_{\text{Bernoulli'sche Ungleichung}} = m^n \left(1 - \frac{\varepsilon}{m}\right)^n \geq m^n \left(1 - \frac{n}{m} \varepsilon\right) = \underbrace{m^n - \varepsilon n m^{n-1}}$$

(Bernoulli'sche Ungleichung)

wenn ε klein genug ist, gilt

$m^n - \varepsilon n m^{n-1} > y$ also auch $(m-\varepsilon)^n > y$ wodurch $(m-\varepsilon) \in M$ wäre

Das ist ein Widerspruch.

Deshalb gilt eindeutig: $f_n(m) = m^n = y$

Weitere Folgerung:

(Wenn eine Funktion bijektiv ist, muss sie auch eine Umkehrfunktion haben.)

$$f_n^{-1}(x) \quad f_n^{-1}: \mathbb{R}^+ \mapsto \mathbb{R}^+$$

Potentieren mit Rationalem Exponenten

$$x^{\frac{1}{n}} = f_n^{-1}(x) \quad x^{\frac{p}{q}} = \left(x^{\frac{1}{q}}\right)^p$$

- Fall 1: ~~$x^n < y$~~

Fall 2: $x^n = y$

Fall 3: $x^n > y$

↑

Muss ausgeschlossen werden

Rationale Potenzen und Rechenregeln

$$x^r x^s = x^{r+s}$$

$$x < y \Rightarrow x^r < y^r$$

$$x^r : x^s = x^{r-s}$$

$$r < s \begin{cases} x > 1 & x^r < x^s \\ x < 1 & x^r > x^s \end{cases}$$

$$(x^r)^s = x^{r \cdot s}$$

$$(xy)^r = x^r y^r$$

Reelle Potenzen

Erweiterung auf (rationale) Zahlen

$\alpha \in \mathbb{R}$ lässt sich mit Folge $(a_n)_{n \geq 0}$ approximieren (Dezimalentwicklung)

$a_n \rightarrow \alpha$ (monoton wachsend)



Angenommen $x \in \mathbb{R}, x > 1$

$$r < s, x^r < x^s \Rightarrow x^{a_n} < x^\alpha \text{ obere Schranke}$$

also ist x^{a_n} konvergent

$$x^{a_n} \rightarrow x^\alpha$$

Satz

Wenn $(a_n)_{n \geq 0}$ Nullfolge rationaler Zahlen ist und $x > 0, x \in \mathbb{R}$

$$\text{dann } \lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n} = 1 \quad (\text{weil } \lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n} = x^{\lim_{n \rightarrow \infty} a_n} = x^0 = 1)$$

Beweis

Angenommen $x < 1$ und $\frac{1}{x} > 1 \Rightarrow x^{a_n} = \left(\frac{1}{x}\right)^{-a_n} \rightarrow$ weiterhin eine Nullfolge

Deshalb verallgemeinern wir $y > 1$ $\left(\frac{1}{x}\right)^{-1} = x$

Angenommen $n > x$

$$\underbrace{n^{\frac{1}{n}}}_{> 1} > x^{\frac{1}{n}} > \underbrace{1^{\frac{1}{n}}}_{= 1}$$

konvergieren gegen 1, deshalb nach Sandwich-Theorem $x^{\frac{1}{n}} \rightarrow 1$

$$x^{-\frac{1}{n}} \rightarrow 1$$

Angenommen $\varepsilon > 0$

$$m \in \mathbb{N} \text{ mit } 1 - \varepsilon < x^{-\frac{1}{m}} < 1 < x^{\frac{1}{m}} < 1 + \varepsilon$$

$$\text{Da } |a_n| \rightarrow 0 \quad |a_n| < \frac{1}{m} \quad 1 - \varepsilon < x^{|a_n|} < x^{\frac{1}{m}} < 1 + \varepsilon$$

$$\text{Daraus folgt: } 1 - \varepsilon < x^{a_n} < 1 + \varepsilon$$

(Folgerung nächste Seite)

Satz

$$\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \lim_{n \rightarrow \infty} b_n \quad \text{dann f\u00fcr } \forall x > 0 \quad \lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} x^{b_n}$$

Beweis

$$\left. \begin{array}{l} a_n \rightarrow \alpha \quad (\text{Approximierende Folge}) \\ b_n \rightarrow \alpha \end{array} \right\} a_n - b_n = 0 \quad (\text{Nullfolge zugleich})$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n - b_n} = 1$$

weil $b_n - a_n + a_n = b_n$
ergibt es auch b_n

$$\leftarrow \lim_{n \rightarrow \infty} x^{b_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} x^{b_n - a_n} \cdot \lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n} = \underbrace{\lim_{n \rightarrow \infty} x^{b_n - a_n}}_{=1} \cdot \lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} x^{a_n}$$

Daraus folgt:

$$\begin{array}{l} \text{wenn } a_n \rightarrow \alpha \\ x^{a_n} \rightarrow x^\alpha \end{array}$$

Exponentialfunktion und Logarithmus

$\exp(x) = e^x$ "natürliche Exponentialfunktion"

$f(x) = a^x \quad a \in \mathbb{R}^+$ "allgemeine Exponentialfunktion"

($f(x) = e^{-\frac{x^2}{2}}$ "gauß'sche Glockenkurve")

Satz

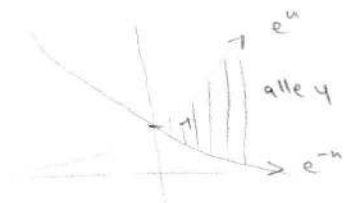
Exponentialfunktion bildet $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^+$ bijektiv ab

Beweis

Streng monoton wachsend, deshalb injektiv

Um surjektivität zu zeigen:

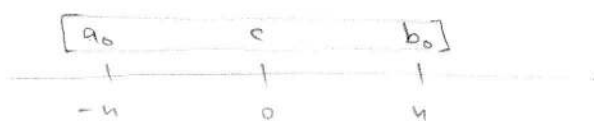
$$\left. \begin{array}{l} e^{-n} \rightarrow 0 \\ e^n \rightarrow \infty \end{array} \right\} \forall y \in \mathbb{R}^+ : \exists n \in \mathbb{N} \text{ sodass } e^{-n} < y \leq e^n$$



Wir setzen

$$a_0 = -n$$

$$b_0 = n$$

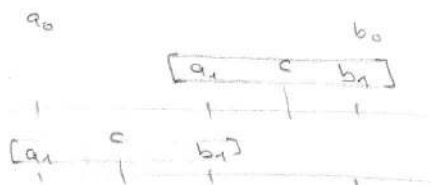


Intervall $[a_0, b_0]$

c ist immer die Hälfte des Intervalls

wenn $e^c < y$: $a_1 = c \quad b_1 = b_0$

wenn $e^c \geq y$: $a_1 = a_0 \quad b_1 = c$



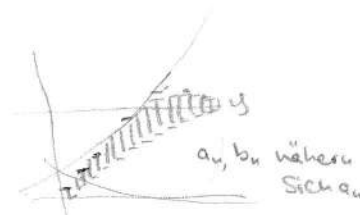
$$e^{a_1} < y \leq e^{b_1}$$

Und wir wiederholen für $b_2, a_2 \dots$ usw.:

Es entsteht eine monoton wachsende Folge $(a_n)_{n \geq 0}$

eine monoton fallende Folge $(b_n)_{n \geq 0}$

$a_0 \leq a_n \leq b_n \leq b_0$, daher sind diese Folgen konvergent.



$b_n - a_n$ bildet eine Nullfolge

$a_n, b_n \rightarrow x$ deshalb $\lim_{n \rightarrow \infty} e^{a_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} e^{b_n} = e^x$

$e^{a_n} < y \leq e^{b_n}$, $\boxed{e^x = y}$ wodurch Surjektivität / Bijektivität bewiesen ist.

Umkehrfunktion

$$y = \ln x \Leftrightarrow x = e^y$$

$$y = \log_a x \Leftrightarrow x = a^y$$

Logarithmus Naturalis,

Rechenregeln:

$$\ln(ab) = \ln(a) + \ln(b)$$

$$\ln(a^b) = b \cdot \ln(a)$$

$$\ln\left(\frac{a}{b}\right) = \ln(a) - \ln(b)$$

Logarithmus zur Basis $a > 0$

Rechenregeln

$$a^x = e^{x \ln(a)} = e^{\ln(a^x)} = a^x$$

$$\log_a x = \frac{\ln(x)}{\ln(a)}$$

Eigenschaften von Exp. Funkt.

$$e^x = \lim_{h \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{x}{h}\right)^h$$

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots = \sum \frac{x^k}{k!}$$

Die Funktion $E(x) = \lim_{h \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{x}{h}\right)^h$

$E(1) = e$

Satz

$$\forall x \in \mathbb{R} : E(x) \cdot E(-x) = 1$$

Satz

$$E(x) \cdot E(y) = E(x+y)$$

$$E(x)E(y) = \lim_{h \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{x}{h}\right)^h \left(1 + \frac{y}{h}\right)^h =$$

$$\lim_{h \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{x+y + \frac{xy}{h}}{h}\right)^h = E(x+y)$$

weil $x+y + \frac{xy}{h} \rightarrow x+y$

↓

Folgerung:

wenn $E(1) = e$ dann ist $E(y) = e^y$

Beispiel: $E(3) = E(1+1+1) =$

$$E(1) \cdot E(1) \cdot E(1) = e^3$$

$E(x)$ ist strikt monoton ident zu e^x

Beweis

$$\left(1 + \frac{x}{h}\right)^h \left(1 - \frac{x}{h}\right)^h = \left(1 - \frac{x^2}{h^2}\right)^h < 1$$

$$1 - \frac{x^2}{h} \leq \left(1 - \frac{x^2}{h^2}\right)^h < 1$$

wenn $h \rightarrow \infty$ dann $E(x) \cdot E(-x) \rightarrow 1$

Satz

$$a_n \rightarrow a$$

$$\left(1 + \frac{a_n}{h}\right)^h \rightarrow E(a)$$

$$E(a) = \lim_{h \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{a}{h}\right)^h$$

Satz

wenn $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a$, $\lim_{n \rightarrow \infty} E(a_n) = E(a)$

$$E(x) = e^x = \left(1 + \frac{x}{n}\right)^n$$

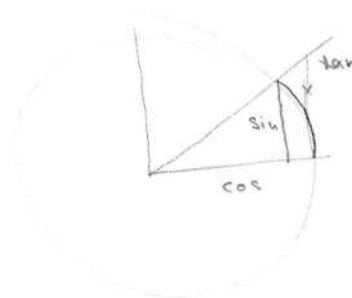
$$\lim_{n \rightarrow \infty} \lim_{m \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{a_m}{n}\right)^n = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{a}{n}\right)^n$$

Winkelfunktionen

Periodisch

$$\sin(x + 2k\pi) = \sin x$$

$$\cos(x + 2k\pi) = \cos x$$



$$\tan x = \frac{\sin(x)}{\cos(x)}$$

Ausdruck als Reihe

$$\sin x = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \dots + \dots = \sum (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} \quad [\text{ungerade}]$$

$$\cos x = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \dots + \dots = \sum (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} \quad [\text{gerade}]$$

Euler'sche Formel

$$e^{ix} = 1 + (ix) + \frac{(ix)^2}{2!} + \frac{(ix)^3}{3!} + \dots = \left(1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \dots\right) + \left(i\left(x - \frac{x^3}{3!} + \dots\right)\right) =$$

$$e^{ix} = \cos(x) + i \sin(x)$$

$$\cos x = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}$$

$$\sin x = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i}$$

$$e^{ix} \cdot e^{-ix} = 1$$

$$\cos^2 x + \sin^2 x = 1$$

Rechenregeln

$$\cos(x+y) = \cos x \cdot \cos y - \sin x \cdot \sin y$$

$$\sin(x+y) = \sin x \cdot \cos y + \cos x \cdot \sin y$$

$$e^{i(x+y)} = e^{ix} \cdot e^{iy}$$

Komplexe Zahlen

$$z = r(\cos \varphi + i \sin \varphi) = r \cdot e^{i\varphi} \quad [e^{i\pi} = -1]$$

Umkehrfunktionen

$$\sin \rightarrow \arcsin$$

$$\cos \rightarrow \arccos$$

$$\tan \rightarrow \arctan$$

möglich weil Winkelfunktionen bijektiv sind!

Elementare Funktionen

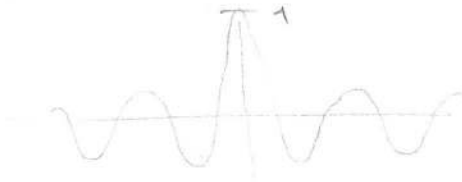
bestehen aus elementaren Bausteinen: Polynom, Logarithm, Exp, Winkel, Arcus, Grundrechenarten.

Grenzwerte von Funktionen und Stetigkeit

Beispiele

$$f: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$$

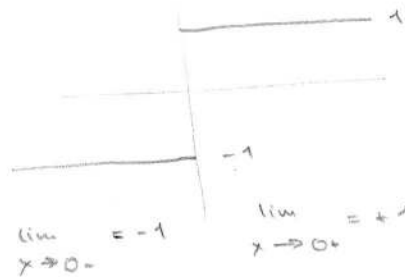
$$f(x) = \frac{\sin x}{x}$$



x ist für 0 nicht definiert aber \exists Grenzwert: 1 , deshalb $f(0) = 1$

$$g: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$g(x) = \begin{cases} \text{wenn } x > 0: & + \\ \text{wenn } x < 0: & -1 \end{cases}$$



„Einsichtige Grenzwerte“

Definition

$f: D \rightarrow \mathbb{R}$
 $D \subseteq \mathbb{R}$
 Die Funktion besitzt an der Stelle x_0 den Grenzwert $c \in \mathbb{R}$ wenn für jede Folge $(x_n)_{n \geq 1} \rightarrow x_0$

folgt:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = c$$

Man schreibt

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = c$$

$$\begin{cases} c = \pm \infty & \text{„uneigentlicher Grenzwert“} \\ c \in \mathbb{R} & \end{cases}$$

Rechtsseitiger Grenzwert an der Stelle x_0

$$\forall x_n > x_0 : x_n \rightarrow c$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = c$$

Linksseitiger Grenzwert an der Stelle x_0

$$\forall x_n < x_0 : x_n \rightarrow c$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = c$$

Wichtig:

Diese Grenzwerte beziehen sich auf eine konkrete Stelle und nicht die Unendlichkeit.

Beispiel

$$\lim_{x \rightarrow 1} \frac{3x+1}{x+1}$$

bei Einsatz einer beliebigen Folge $x_n \rightarrow 1$

$$\lim_{x \rightarrow 1} \frac{3x+1}{x+1} = \frac{\lim_{n \rightarrow \infty} (3x_n+1)}{\lim_{n \rightarrow \infty} (x_n+1)} = \frac{4}{2} = 2$$

Beispiel

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{3x+1}{x+1} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x(3+\frac{1}{x})}{x(1+\frac{1}{x})} = \frac{3}{1} = 3$$

Beispiel

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x)}{x}$$

$$x_n \rightarrow 0 \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\sin(x_n)}{x_n}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} x_n$$

nicht lösbar!

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1}{x} \left(x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \dots \right) = \lim_{x \rightarrow 0} \left(1 - \frac{x^2}{3!} + \frac{x^4}{5!} - \dots \right) = 1$$

Beispiel

$$f(x) = \frac{1}{1+9 \sin\left(\frac{1}{x}\right)} \quad \text{konvergiert gegen 0, dadurch auch } \sin(0) = 0$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{1+9 \sin \frac{1}{x}} = \frac{1}{1+9 \lim_{x \rightarrow \infty} \sin \frac{1}{x}} = \frac{1}{1+9 \cdot 0} = 1$$

Stetigkeit

$f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ist stetig an jeder Stelle $x_0 \in D$ wenn $f(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$

↳ „Stetig in D“

Bemerkung:

Stetigkeit bedeutet: Grenzwertbildung = Funktionswert

Stetig an Stelle x_0 wenn $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(\lim_{x \rightarrow x_0} x)$

Formale Definition

$f: D \rightarrow \mathbb{R}$ ist stetig an $x_0 \in D$ wenn:

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta = \delta(\varepsilon) > 0 : (|x - x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon)$$

Für alle ε gibt es ein zugeordnetes δ

Satz

Sei $f(x) = \sum a_n (x - x_0)^n$
„Potenzreihe mit Entwicklungspunkt x_0 “

- Konvergenzradius R
- f ist im Konvergenzkreis $|x - x_0| < R$ stetig

Eigenschaften

Stetiger Funktionen

Vorzeichenbeständigkeit:

Satz

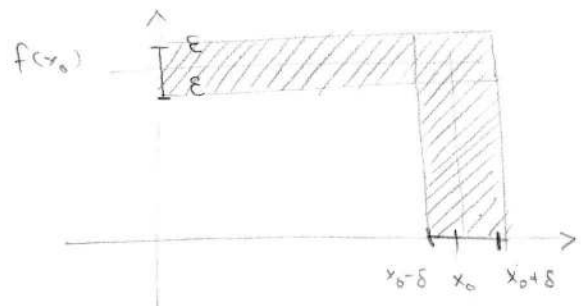
$\forall f(x_0) > 0 \exists U_\delta(x_0) : \underbrace{f(x) > 0}_{\text{Vorzeichen}}$ oder $\underbrace{f(x) < 0}_{\text{Vorzeichen}}$
 $\forall x \in U_\delta(x_0)$

Beweis

$\varepsilon = \frac{f(x_0)}{2}$, $\exists \delta$ sodass $|f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$ für $|x - x_0| < \delta$

$f(x) > f(x_0) - \varepsilon = \frac{f(x_0)}{2} > 0$ für $|x - x_0| < \delta$

Untersuchung von $f(x)$



$$I_1 = (f(x_0) - \varepsilon, f(x_0) + \varepsilon)$$

$$I_0 = (x_0 - \delta, x_0 + \delta)$$

Schlussfolgerung:

$$\underbrace{f(x)} - \varepsilon$$

Funktionswert verändert sich wenig

$$\underbrace{x} - \delta$$

wenn sich das Argument wenig verändert.

Nullstellensatz von Bolzano

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetige Funktion mit $f(a) < 0$, $f(b) > 0$
dann muss im Intervall eine Nullstelle sein (min 1)

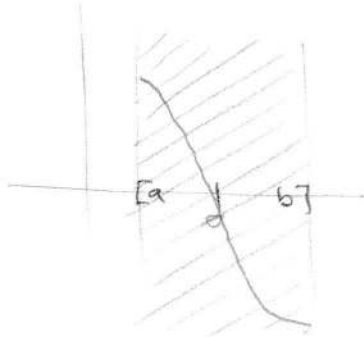
$$\exists c \in [a, b] \text{ mit } f(c) = 0$$

Beweis:

2 Folgen: a_n, b_n

$$a_0 = a$$

$$b_0 = b$$



$$F = f\left(\frac{a_0 + b_0}{2}\right)$$

Wenn:

$$F < 0 : a_1 = \frac{a_0 + b_0}{2} \quad b_1 = b_0$$

$$F > 0 : a_1 = a_0 \quad b_1 = \frac{a_0 + b_0}{2}$$

$F = 0$: Nullstelle gefunden!

Zwischenwert-Satz

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ ist stetig
 f nimmt jeden Wert zwischen
 $f(a)$ und $f(b)$ an (min 1 mal)

Beweis

$$f(a) < y < f(b)$$

$$g(x) = f(x) - y$$

$$g(a) < 0 \quad g(b) > 0,$$

Siehe Nullstellen Satz!

Algorithmus, damit
folgt sich der Nullstelle
annähert.

Konvergieren
gegen selben
Grenzwert c

$f(a_n) < 0$ wachsend
 $f(b_n) > 0$ fallend

$f(c) = 0$
(Sandwich-Theorem)

Satz

$I \subseteq \mathbb{R}$ abgeschlossenes Intervall und $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ stetige Funkt.
 $f(I)$ ist ebenfalls abgeschlossenes Intervall

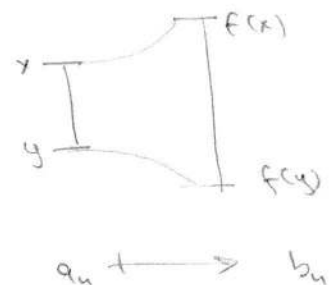
Beweis

$x, y \in I$, alle Werte liegen zwischen $f(x)$ und $f(y)$ in $f(I)$, also Intervall

$$A = \sup f(I), \exists b_n \rightarrow A \text{ wobei } b_n \in f(I) \quad f(a_n) = b_n$$

Wenn Supremum existiert gibt es eine konvergente
Teilfolge von $a_n \rightarrow a$

$$f(a) = A$$



Ein Intervall hat immer ein Max und ein Min

Satz

$$I = [a, b]$$

$f: I \rightarrow \mathbb{R}$ streng monoton, stetig $\Rightarrow f$ ist bijektiv und es existiert eine streng monotone stetige $f^{-1}(x)$

Beweis

f ist streng monoton wachsend.

wegen Zwischenwertsatz übernimmt es alle Werte zwischen $f(a)$ und $f(b)$ im I

$$f(I) = [f(a), f(b)]$$

$f^{-1}(x)$ ist ebenfalls streng monoton wachsend

$$y \in f(I) \quad y \neq f(a) \quad y \neq f(b)$$

$$x = f^{-1}(y) \in (a, b)$$

\rightarrow Beweis von Stetigkeit:

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 :$$

$$|y - y_0| < \delta \Rightarrow |f^{-1}(y) - x| < \varepsilon$$

Satz

$f(x), g(x)$ stetig

$$f(x) \pm g(x)$$

$$f(x) \cdot g(x)$$

$$f(x)/g(x)$$

} auch stetig ... generell elementare Funktionen dadurch stetig!
(in ihrem Definitionsbereich)

Beispiele für Unstetigkeiten:

- $f(x) = \lfloor x \rfloor = \max \{ n \in \mathbb{Z} \mid n \leq x \}$ (Treppenfunktion)



- $f(x) = \sin \frac{1}{x}$ $D = \mathbb{R} \setminus \{0\}$

$$g(x) = \begin{cases} \sin \frac{1}{x}, & x \in \mathbb{Q} \\ 0, & x = 0 \end{cases}$$

weil unstetige Stelle bei 0

- $f(x) = x \cdot \sin \frac{1}{x}$

- an $x=0$ nicht definiert, aber „hebbere Unstetigkeit“, dadurch, dass sich

$f(0) = 0$ definieren lässt

- $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{für } x \in \mathbb{Q} \\ 0 & \text{für } x \notin \mathbb{Q} \end{cases}$$

ist nirgendwo stetig denn in der Umgebung von
jeder rationaler Zahl liegen irrationale Zahlen

(Vice versa)

Ableitung

Sekante

$$\frac{\Delta f}{\Delta x} = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \quad \text{beschreibt mittlere Änderung}$$

„Differenzenquotient“

Tangente

$$\frac{df}{dx} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta f}{\Delta x} = \lim_{x_1 \rightarrow x_0} \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \quad \text{Ableitung}$$

„Differentialquotient“

Wenn

$$\frac{df}{dx}(x_0) \text{ existiert ist } f \text{ an } x_0 \text{ differenzierbar}$$

Kettenregel

$$F'(x) = f'(g(x)) \cdot g'(x) \quad \frac{df}{dx} = \frac{df}{dg} \cdot \frac{dg}{dx}$$

Ableitung der Umkehrfunktion

(iv) Wenn f invertierbar ist: $\exists f^{-1}(x)$ und die Ableitung keine Nullstellen hat $\Rightarrow f$ ist streng monoton

$$f: D \mapsto f(D)$$

$$\forall y \in f(D): (f^{-1})'(y) = \frac{1}{f'(f^{-1}(y))}$$

$$\frac{dx}{dy} = \frac{1}{\frac{dy}{dx}}$$

Beweis:

$$f(x) = y \quad f(x_0) = y_0 \Rightarrow f \text{ und } f^{-1} \text{ sind stetig: } \begin{cases} \text{wenn } x \rightarrow x_0 \\ \text{dann } y \rightarrow y_0 \end{cases}$$

$$\lim_{y \rightarrow y_0} \frac{f^{-1}(y) - f^{-1}(y_0)}{y - y_0} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{x - x_0}{f(x) - f(x_0)} = \frac{1}{f'(x_0)} = \frac{1}{f'(f^{-1}(y_0))}$$

Beispiel:

$$(f^{-1})'(y) = \frac{1}{f'(x)} = \frac{1}{f'(f^{-1}(y))}$$

$$y = x^3 \rightarrow \text{Umkehrung: } x = \sqrt[3]{y}$$

$$f(x) = x^3$$

$$f'(x) = 3x^2$$

$$f^{-1}(y) = \frac{1}{3x^2} = \frac{1}{3 \cdot (\sqrt[3]{y})^2}$$

Ableitung der
Umkehrfunktion

Ableitung der Umkehrfunktion

$$f^{-1}'(y) = \frac{1}{f'(x)} = \frac{1}{f'(f^{-1}(y))}$$

x ist Umkehrfunktion
wenn y Funktion ist

Beispiel

$$f(x) = \ln(x)$$

$$f'(x) = \frac{1}{x}$$

$$y = \ln(x)$$

$$e^y = x$$

$$f^{-1}'(y) = \frac{1}{\frac{1}{x}} = \frac{1}{\frac{1}{e^y}} = e^y$$

Angenommen man kennt die Ableitung von y bzw $f(x)$ nicht

$$f^{-1}'(y) = \frac{1}{f'(x)} = \frac{1}{f'(f^{-1}(y))} \quad \swarrow \ln(x)$$

$$f'(x) = \frac{1}{f^{-1}'(y)} = \frac{1}{e^y} = \frac{1}{e^{\ln(x)}} = \frac{1}{x} = \text{Ableitung von } \ln(x)$$

↑
bekannte
Funktion

Höhere Ableitungen

$$f^{(n)}(x) = \frac{d^n f}{dx^n} \quad f''(x) = \frac{d^2 f}{dx^2}$$

„kürzeres Intervall“

$$I = [a; b] \Rightarrow \overset{\circ}{I} = (a; b)$$

Analyse von Potenzreihen

Potenzreihe

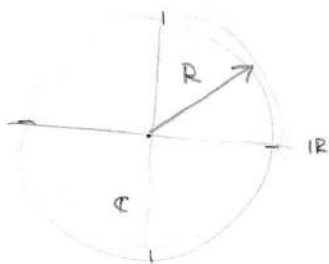
$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (x-x_0)^n \longrightarrow x_0 \text{ und Regel für } a_n \text{ müssen definiert werden}$$

Eine Taylor-Reihe

ist auch eine Potenzreihe die immer konvergiert

Potenzreihen werden dazu benutzt um schwierigere Funktionen zu approximieren. Wenn sie an x gegen $\pm\infty$ divergieren dann sind sie nutzlos.

Wenn $x \in \mathbb{C}$



$$|x-x_0| < R \quad \text{Konvergiert}$$

$$|x-x_0| > R \quad \text{divergiert}$$

$$|x-x_0| = R \quad \text{keine Aussage möglich}$$

Definition des Radius

$R =$ Konvergenzradius

$$R := \text{Max} \left\{ |x-x_0| : \sum_{n=0}^{\infty} a_n (x-x_0)^n \text{ konvergiert} \right\}$$

Konvergenzbereich $(x_0-r; x_0+r)$

Berechnung

$$R = \frac{1}{\limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|}} \quad \text{nach Wurzelkriterium (sup macht es präziser)}$$

$$\text{Wenn } \limsup_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|} = \begin{cases} < \infty & \Rightarrow R = 0 \\ < 0 & \Rightarrow R = \infty \end{cases}$$

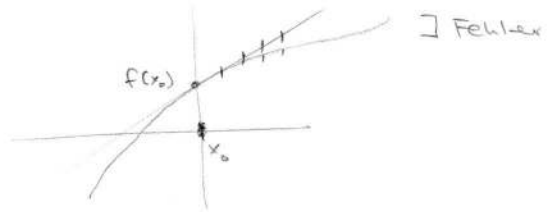
Sei f differenzierbar:

lineare Approximation von $f(x)$ ($T_1(x)$ Taylor-Polynom 1. Grades)

$$f(x) \approx f(x_0) + f'(x_0) \cdot (x - x_0)$$

$\underbrace{\hspace{1cm}}_d \quad \underbrace{\hspace{1cm}}_k \quad \underbrace{\hspace{1cm}}_x$

$$R(x) = f(x) - (f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0))$$
$$= f(x) - T_1(x)$$



$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{R(x)}{x - x_0} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} - f'(x_0) = 0$$

Differenzierbarkeit

$f(x)$ ist genau dann differenzierbar in x_0 wenn

$$f(x) - f(x_0) = f'(x_0)(x - x_0) + R(x) \quad R(x) \in o(x - x_0)$$

Potenzreihen

Komplizierte Funktionen lassen sich mit Potenzreihen beschreiben.

$$f(x) = \sum_{n \geq 0} a_n (x - x_0)^n$$

$$f'(x) = \sum_{n \geq 0} n a_n (x - x_0)^{n-1}$$

Die Reihen konvergieren in \mathbb{R} gegen $f(x)$ und sind differenzierbar

Konvergenzradius bleibt bei Ableitung gleich

$\underbrace{\hspace{1cm}}_{\text{Funktion}} \quad \underbrace{\hspace{1cm}}_{\text{Potenzreihe mit Konvergenzradius } R}$

„Eindeutigkeits-Satz zu Potenzreihen“

$$f(x) \text{ in } U_\varepsilon(x_0) = \text{Potenzreihe mit } a_n = \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

ist eindeutig bestimmt

„Abel'scher Grenzwert-Satz“

$$\text{Potenzreihe konvergiert in } \mathbb{R} : \sum_{n \geq 0} a_n R^n = \lim_{x \rightarrow R^-} f(x)$$

Wichtig: Damit $f(x)$ sich als Taylor-Reihe darstellen lassen kann muss es ∞ oft differenzierbar sein.

Wenn es aber nur n -Mal (bzw. $n+1$ Mal mit Restglied) differenzieren lässt:

Taylor-Polynom

$$T_n(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x-x_0)^k$$

Wenn $x_0 = 0$ und Reihe
„Maclaurin Reihe“

$$f(x) = T_n(x) + \underbrace{R_n(x)}_{\text{Restglied}}$$

Satz von Taylor

Wenn f in I von $[x_0; x]$ oder $[x; x_0]$ $n+1$ -Mal differenzierbar, gilt:

$\exists \xi \in I$ sodass:

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x-x_0)^k + \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1}$$

Restglied von Lagrange

Der verallgemeinerte Mittelwertsatz und die Regel von l'Hospital

Problem:

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \text{unbestimmte Werte } \frac{0}{0} \text{ oder } \frac{\infty}{\infty}$$

Lösung:

Wenn f und g auf $[a; b]$ differenzierbar und stetig
 $x \in (a, b)$ und $\xi \in (a, b)$ sodass:

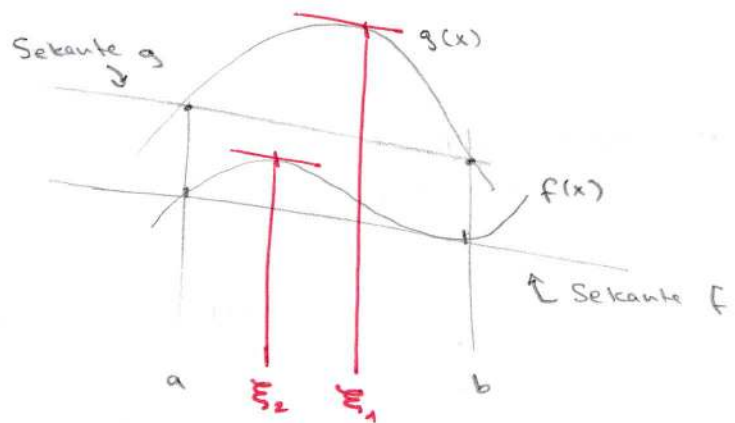
$$\frac{f'(\xi)}{g'(\xi)} = \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)}$$

Wegen Mittelwertsatz

$$\exists \xi_1 \wedge \exists \xi_2$$

$$f'(\xi_1) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

$$g'(\xi_2) = \frac{g(b) - g(a)}{b - a}$$



Behauptung:

$\exists \xi$ der diese Bedingung
Sowohl bei f als auch g
erfüllt.

$$\exists \xi \text{ sodass } \xi = \xi_1 = \xi_2 \quad \xi = \text{„Zwischenstelle“}$$

$$f'(\xi) = g'(\xi) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a} = \frac{g(b) - g(a)}{b - a}$$

Dann existiert auch

$$\frac{f'(\xi)}{g'(\xi)} = \frac{\text{Sekante } f}{\text{Sekante } g} = \frac{\Delta f(x)}{\Delta g(x)} = \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)}$$

Beweis:

Nach Mittelwertsatz

$$\exists \xi \in (a; b) : g'(\xi) = \frac{g(b) - g(a)}{b - a}$$

weil $g'(x) \neq 0$ wegen Bruch in ursprünglicher Gleichung $\frac{f(x)}{g(x)}$ folgt

$$g(b) - g(a) \neq 0$$

$$F(x) = f(x) - f(a) - \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} \cdot (g(x) - g(a))$$

$$F(a) = 0 - 0 = 0$$

$$F(b) = f(b) - f(a) - \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} \cdot (g(b) - g(a)) = 0$$

$$F(a) = F(b) = 0$$

deshalb $\exists \xi \in (a; b)$ mit $F'(\xi) = 0$

$$F'(\xi) = f'(\xi) - \frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} g'(\xi)$$

Riemann'sche Summennotation

$$\Delta x = \frac{b-a}{n}$$

$$a = x_0$$

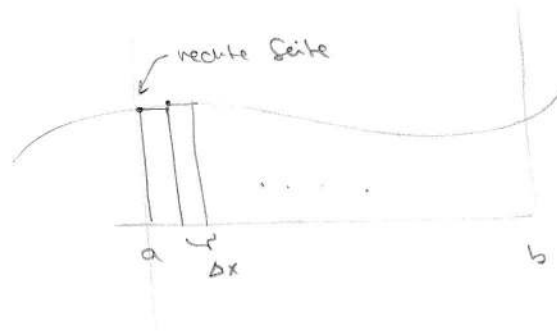
$$x_1 = x_0 + \Delta x$$

$$x_2 = x_1 + \Delta x = x_0 + 2\Delta x$$

⋮

$$x_k = x_0 + k\Delta x$$

$$x_k = a + k\Delta x$$



Approximation der darunter liegenden Fläche

$$f(x_0) \cdot \Delta x + f(x_1) \cdot \Delta x + \dots + f(x_{n-1}) \cdot \Delta x$$

$$= \sum_{i=0}^{n-1} f(x_i) \Delta x$$

Maximale Präzision durch kleinstmögliche Δx

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=0}^{n-1} f(x_i) \Delta x = \int_a^b f(x) dx$$

unendlich klein

wobei

$$\Delta x = \frac{b-a}{n}$$

Das unbestimmte Integral / Stammfunktion

$$\int f(x) dx = F(x) + c$$

Grundregeln

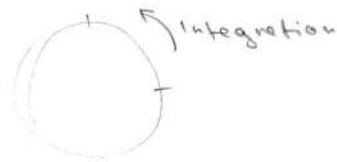
$$\int x^\alpha dx = \frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1} + c \quad \begin{array}{l} \text{wenn } \alpha \in \mathbb{N}, x \neq 0 \\ \text{wenn } \alpha \in \mathbb{Z}, x \geq 0 \end{array}$$

$$\int \frac{1}{x} dx = \int x^{-1} dx = \ln(x) + c$$

$$\int e^x dx = e^x + c$$

$$\int \sin x dx = -\cos x + c$$

$$\int \cos x dx = \sin x + c$$



$$\int \frac{1}{\cos^2(x)} dx = \int (1 + \tan^2(x)) dx = \tan x + c \quad \text{für } -\frac{\pi}{2} < x < \frac{\pi}{2}$$

$$\int \frac{1}{1+x^2} dx = \arctan x + c$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx = \arcsin x + c \quad \text{für } -1 < x < 1$$

Integrationsstechniken

$$\int (f(x) + g(x)) dx = \int f(x) dx + \int g(x) dx$$

$$\int k \cdot f(x) dx = k \cdot \int f(x) dx$$

Gegenteil von der Ableitungsregel $(f(x) \cdot g(x))' = f'(x)g(x) + f(x) \cdot g'(x)$

Partielle Integration

$$\int \underbrace{f(x)} \cdot \underbrace{g'(x)} dx = \underbrace{f(x)g(x)} - \int \underbrace{f'(x)} \cdot \underbrace{g(x)} dx$$

$$\int \underbrace{f(x)} \cdot \underbrace{g(x)} dx = \underbrace{f(x)G(x)} - \int \underbrace{f'(x)} \cdot \underbrace{G(x)} dx$$

Gegenteil von der Kettenregel $f(g(x)) = F'(g(x)) \cdot g'(x)$

Substitutionsregel

$$\int f(g(x)) g'(x) dx = F(g(x))$$

Beweis:

Wenn $g(x)$ die Umkehrfunktion $g^{-1}(x)$ besitzt

$$\int f(u) g'(x) dx = F(u) \quad g(x) = u$$

$$F(u) = \int f(u) du$$

Schreibweise in Leibnitz-Form:

$$\int f(g(x)) g'(x) dx$$

$$g(x) = u \Rightarrow \frac{d}{dx} g(x) = \frac{d}{dx} u \Rightarrow g'(x) = \frac{du}{dx} \Rightarrow du = g'(x) dx$$

$$\int \underbrace{f(g(x))}_{f(u)} \underbrace{g'(x) dx}_{du} = \int f(u) du$$

Anschließend $f(u)$ integrieren und u zurücksubstituieren ($g(x)$)

Integrationsbeispiele

$$a) \int \underbrace{x}_{f} \cdot \underbrace{\cos x}_{g} = x \cdot \sin(x) - \int 1 \cdot \sin(x) dx = x \sin x + \cos x + c$$

$$b) \int \ln(x) dx = \int \underbrace{1}_{g} \cdot \underbrace{\ln(x)}_f = x \cdot \ln(x) - \int x \cdot \frac{1}{x} dx = x \ln x - x + c$$

$$c) \int \underbrace{x^2}_f \cdot \underbrace{e^x}_g dx = x^2 e^x - 2 \int x e^x dx \\ = x^2 e^x - 2 \cdot (x e^x - \int e^x dx) = (x^2 - 2x + 2) e^x + c$$

$$d) \int a^x dx = \int e^{x \ln a} dx =$$

$$\boxed{a^x \Rightarrow x \ln(a) \Rightarrow e^{x \ln(a)}}$$

Substitutionsregel zusammengefasst:

$$\int f(g(x)) g'(x) dx = F(g(x))$$

$$\int f(u) \frac{du}{dx} dx = \int f(u) du$$

1. u festlegen

2. dx ermitteln

3. einsetzen in ursprüngliche Form

4. u wieder ändern

$$1. u = x \ln x$$

$$2. \frac{du}{dx} = \ln x \quad \text{weil } (x \cdot x)' = x$$

$$\frac{dx}{du} = \frac{1}{\ln x} \quad dx = \frac{du}{\ln x}$$

$$3. \int e^{x \ln a} dx = \int e^u \frac{du}{\ln x} =$$

$$\frac{1}{\ln x} \int e^u du = \frac{1}{\ln x} \cdot e^u + c =$$

$$\frac{1}{\ln x} \cdot e^{x \ln(a)} + c = \frac{1}{\ln x} a^x + c$$

$$e) \int \tan x \, dx = \int \frac{\sin x}{\cos x} \, dx = \int \sin(x) \cdot \frac{1}{u} \cdot \frac{du}{-\sin x} = \int -\frac{1}{u} \, du =$$

$$u = \cos x$$

$$= -\ln|u| + c =$$

$$\frac{du}{dx} = -\sin x \quad du = -\sin x \, dx$$

$$= -\ln(\cos x) + c$$

$$dx = \frac{du}{-\sin x}$$

$$f) \int \frac{dx}{x^2+4} = \frac{1}{4} \int \frac{dx}{\frac{x^2}{4}+1} = \frac{1}{\frac{4}{2}} \int \frac{1}{u^2+1} \, du = \frac{1}{2} \int \frac{1}{1+u^2} \, du = \frac{1}{2} \arctan u + c$$

$$u = \frac{x}{2}$$

$$= \frac{1}{2} \arctan\left(\frac{x}{2}\right) + c$$

$$\frac{du}{dx} = \frac{1}{2} \quad \frac{dx}{du} = \frac{2}{1} \quad dx = 2 \, du$$

$$g) \frac{1}{x^2+4x+10} = \frac{1}{(x+2)^2+6}$$

$$\int \frac{1}{(x+2)^2+6} \, dx = \frac{1}{6} \int \frac{1}{\left(\frac{x+2}{\sqrt{6}}\right)^2+1} \, dx = \frac{1}{6} \int \frac{1}{u^2+1} \cdot \sqrt{6} \, du =$$

$$u = \frac{x+2}{\sqrt{6}} = \frac{1}{\sqrt{6}}x + \frac{2}{\sqrt{6}}$$

$$= \frac{\sqrt{6}}{6} \arctan(u) + c$$

$$\frac{du}{dx} = \frac{1}{\sqrt{6}}$$

$$= \frac{\sqrt{6}}{6} \arctan\left(\frac{x+2}{\sqrt{6}}\right) + c =$$

$$dx = \sqrt{6} \, du$$

$$= \frac{1}{\sqrt{6}} \arctan\left(\frac{x+2}{\sqrt{6}}\right) + c$$

$$h) \int \frac{1}{ax+b} \, dx =$$

$$a^{0,5} \cdot a^{-1} = a^{0,5-1} = a^{-0,5}$$

$$\int \frac{1}{u} \cdot \frac{du}{a} = \frac{1}{a} \int \frac{1}{u} \, du =$$

$$\frac{1}{a} \ln|u| + c = \frac{1}{a} \ln|ax+b| + c$$

$$u = ax+b$$

$$\frac{du}{dx} = a \quad dx = \frac{du}{a}$$

Differentialrechnung mit mehreren Variablen

$$f: \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$$

Skalarwertig / Skalarfelder

3 Dimensionale Darstellung durch Punkte-Menge

$$\{(x, y, f(x, y)) \mid (x, y) \in D\}$$

2 Dimensionale Darstellung durch Höhenlinien / Isothylen

$$\{(x, y) \in D \mid f(x, y) = z\}$$

$$f: \mathbb{R}^m \mapsto \mathbb{R}^n$$

Vektorwertig / Vektorfelder

$$(x, y) \mapsto \begin{pmatrix} f_1(x, y) \\ f_2(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x^2 + y^2 \\ \sin(x, y) + e^y \end{pmatrix}$$

Quadratische Formen

$$q: \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$$

$$q(x) = x^T A x \quad \rightarrow \quad A \text{ ist symmetrisch: } A^T = A$$

Beispiel:

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -5 \\ -5 & 9 \end{pmatrix} \quad q(x, y) = (x, y) \begin{pmatrix} 4 & -5 \\ -5 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 4x^2 - 10xy + 9y^2$$

o o
o o
o o

o
o
o

Definitheit von quadratischen Formen

Wann für $\forall (x, y) \setminus \{(0, 0)\}$:

$q(x, y) > 0$ positiv definit

$q(x, y) < 0$ negativ definit

$q(x, y) \geq 0$ positiv semidefinit

$q(x, y) \leq 0$ negativ semidefinit

↓
ebenso wie Matrix A

Lässt sich auch als Summe zweier
Quadrate schreiben:

$$q(x, y) = \left(2x - \frac{5}{2}y\right)^2 + \frac{11}{4}y^2 > 0$$

ausgenommen: $(0, 0) = 0$

Bestimmung von Definitheit

Hauptminoren Kriterium
im Buch: S. 447

Definition

G ist symmetrisch: $G^T = G$

wenn $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$

$x^T G x > 0$ positiv definit

$x^T G x < 0$ negativ definit

$x^T G x = 0$ indefinit

Beispiel

Diagonalmatrix

$$\begin{pmatrix} d_1 & 0 & 0 \\ 0 & d_2 & 0 \\ 0 & 0 & d_3 \end{pmatrix}$$

wenn diagonale Elemente > 0 positiv definit
 < 0 negativ definit

Hauptminoren - Kriterium

Hauptminor = Determinante einer Haupt-Untermatrix

$$B = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2+c \end{bmatrix}$$

$$\Delta_1 = 2$$

$$\Delta_2 = \det \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} = 3$$

$$\Delta_3 = \det [B] =$$

Laplace Entwicklung nach der ersten Zeile:

$$2 \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2+c \end{vmatrix} + (-1) \begin{vmatrix} -1 & -1 \\ -1 & 2+c \end{vmatrix} + (-1) \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} = 3c$$

$$\begin{vmatrix} \cdot & -1 & -1 \\ 2 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2+c \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} \cdot & -1 \\ -1 & 2+c \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} \cdot & 2 \\ -1 & -1 \end{vmatrix}$$

Tipp:

Man darf Hauptminoren
auch von rechts unten bilden

$$\begin{bmatrix} \circ & \circ & \circ \\ \circ & \circ & \circ \\ \circ & \circ & \circ \end{bmatrix}$$

↓

- Wenn alle Hauptminoren > 0 : positiv Definit

$$\Delta_k > 0$$

- Wenn alternierend und erstes negativ: negativ Definit
 $(-1)^k \Delta_k > 0$

- Semidefinit wenn \geq statt $>$

positiv semidefinit $\Delta_k \geq 0$

negativ semidefinit $\Delta_k \cdot (-1)^k \geq 0$

- Indefinit: alle anderen Fälle

Beispiel

$$G = \begin{pmatrix} g_{11} & g_{12} \\ g_{21} & g_{22} \end{pmatrix}$$

In 2x2 Matrix betrachtet man nur

$$g_{11} \wedge g_{11} \cdot g_{22} - \underbrace{g_{12} \cdot g_{21}}$$

ident weil symmetrisch

Beispiel

Bestimmung der Definitheit

$\Delta_1 \quad \Delta_2 \quad \Delta_3 \quad \Delta_4 \quad \Delta_5 \quad \dots$

+ + + + +

pos def (einziger Fall)

- + - + -

neg def (einziger Fall)

- 0 - + -

neg semi def (neg def mit random Nullen)

- 0 0 + -

neg semi def

+ + + 0 0

pos semi def

- - - - -

indefinit

+ - + - +

indefinit

+ 0 - - +

indefinit

Tricks bei Bestimmung von Definitheit

- Zeilen und Spalten vertauschen

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \Delta_1 = 1 \\ \Delta_2 = 0 \\ \Delta_3 = 0 \end{array} \quad \text{keine Aussage möglich} \quad \begin{array}{c} \curvearrowright \\ \end{array} \quad \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \Delta_1 = 1 \\ \Delta_2 = -4 \\ \Delta_3 = 0 \end{array} \quad \begin{array}{l} \rightarrow \text{indefinit} \\ \text{also Sattelpunkt} \end{array}$$

- Hauptdiagonale = 0 \rightarrow indefinit

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- Diagonalmatrix

$$\begin{bmatrix} d_1 & 0 & 0 \\ 0 & d_2 & 0 \\ 0 & 0 & d_3 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{wenn alle positiv : pos definit} \\ \text{alle negativ : neg definit} \\ \text{beide Werte : indefinit} \end{array}$$

- Hauptdiagonale beobachten

Wenn in einer voll gefüllten Matrix die Hauptdiagonale $\begin{pmatrix} \diagdown \end{pmatrix}$
Sowohl pos als auch neg Zahlen hat \Rightarrow indefinit

- Nullmatrix gleichzeitig

pos und neg Semidefinit

Grenzwert und Stetigkeit

Umgebung:

$$U_\varepsilon(\vec{x}_0) = \left\{ \vec{x} \in \mathbb{R}^n : \|\vec{x} - \vec{x}_0\| < \varepsilon \right\}$$

- $n=1$ Intervall
- $n=2$ Kreisscheibe
- $n=3$ Kugel

Stetigkeit:

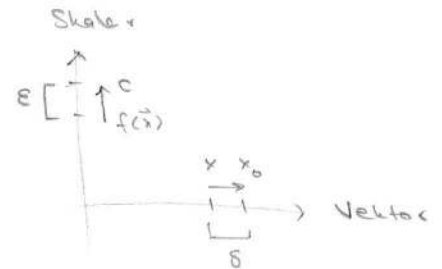
$$f: \underbrace{\mathbb{R}^n}_D \mapsto \mathbb{R} \quad f(\vec{x}_0) = c$$

$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = c \rightarrow$ jene Zahl für die gilt:

$$\forall \varepsilon > 0 : \exists \delta > 0$$

$$\forall \vec{x} \in D : 0 < \|\vec{x} - \vec{x}_0\| < \delta$$

$$|f(\vec{x}) - c| < \varepsilon$$



Bei $f: \mathbb{R} \mapsto \mathbb{R}$ gilt

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(\lim_{x \rightarrow x_0} x)$$

Bei $f: \mathbb{R}^m \mapsto \mathbb{R}^n$

$$\vec{f}(\vec{x}) = (f_1(\vec{x}), f_2(\vec{x}), f_3(\vec{x}), \dots, f_n(\vec{x}))$$

wie oben, nur bei „ $|f(\vec{x}) - c|$ “ (Skalar - Skalar) stattdessen

$$\|\vec{f}(\vec{x}) - \vec{c}\| \text{ (Vektor - Vektor)}$$

$$\uparrow$$
$$\vec{f}(\vec{x}_0) = \vec{c}$$

Alle Koordinaten-Funktionen sind stetig

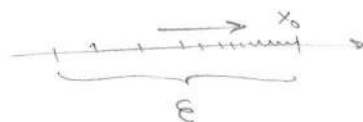
Grenzwert mit Folgen:

$f: D \mapsto \mathbb{R}^n$ Die Folge $(\vec{x}_n)_{n \in \mathbb{N}}$ heißt konvergent gegen \vec{y} wenn

\downarrow
ED

\downarrow
ED

für alle $\varepsilon > 0$ ein N existiert, so dass $\|\vec{x}_n - \vec{y}\| < \varepsilon$ für alle $n > N$



Beispiel

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{2xy}{x^2+y^2} & (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & (x,y) = (0,0) \end{cases} \quad f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

Unstetig weil:

$$\text{An Stelle } (0,0) : f(0,0) = 0$$

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{2xy}{x^2+y^2} \quad \text{existiert nicht}$$

Beide in Umgebung
des Ursprungs, aber



es existiert ein Sprung
in der Funktion

Beweis: Man stelle die Gerade
 $x=y$ auf

$$f(x,x) = f(y,y) = \frac{2}{2} = 1$$

Die Gerade $x=-y$

$$f(x,-x) = f(y,-y) = -1$$

Stetigkeit mit Folgen:

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ genau stetig an $\vec{x} \in D$ wenn
 $\in D$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(\vec{x}_n) = f(\vec{x}) \quad \text{für } \forall \vec{x}_n \in D \quad \text{und} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \vec{x}_n = \vec{x}$$

↑ ↑
Folge Konvergenz
 Punkt

Interessant

Ähnlich wie bei $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ anderen Funktionen (die nicht bei 0 sind)
(und) stetig sind nicht plötzlich ihr Vorzeichen!



Untersuchung der Definitionsmenge D

$$D \subseteq \mathbb{R}^n$$

(;) offene Menge: $\exists \varepsilon > 0 : \forall \vec{x} \in D : U_\varepsilon(\vec{x}) \subseteq D$

[;] abgeschlossene Menge: Grenzwert jeder konvergierend.

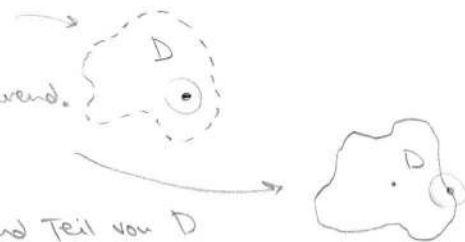
Folge in D liegt wieder in D

Wenn Folge gegen Rand konvergiert, ist Rand Teil von D

bzw. \therefore Randpunkte $\in D$

$$\exists \varepsilon > 0 : \forall \vec{x} \in D : U_\varepsilon(\vec{x}) \cap D \neq \emptyset$$

$$U_\varepsilon(\vec{x}) \cap \mathbb{R}^n \setminus D \neq \emptyset$$



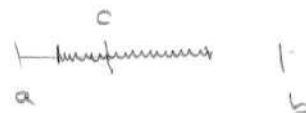
kompakte Menge: ~~offen~~ und abgeschlossen zugleich
beschränkt

Beispiele

- offenes Intervall $(a; b)$ ist offene Menge in \mathbb{R}

Angenommen $c \in (a; b)$, dann $U_\varepsilon(c) \subseteq (a; b)$

$$\text{bzw. } \left(\frac{a+c}{2}; \frac{b+c}{2}\right) \subseteq (a; b)$$



- Kreisscheibe ohne Rand ist offene Menge in \mathbb{R}^2 aber nicht in \mathbb{R}^3
(da sind $U_\varepsilon(x \in \mathbb{R}^3)$ Kugeln)

- abgeschlossenes Intervall $[a; b]$ ist abgeschlossen \wedge kompakt in \mathbb{R}

- Kreisscheibe / Kreis mit Rand ---||--- in $\mathbb{R}^2 / \mathbb{R}^3$

- \mathbb{R} ist gleichzeitig offen und abgeschlossen in \mathbb{R}

Satz

$f: D \subseteq \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$ ist stetig und D ist eine kompakte Menge.

Daraus folgt:

f ist auf D beschränkt und hat in D dadurch ein Maximum und Minimum

(weil Randpunkte $\in D$)

Partielle Ableitung

Von Funktionen mit 2 Variablen

$\mathbb{R} \rightarrow$ Steigung der Tangente

$\mathbb{R}^2 \rightarrow$ Steigung auf 2 Achsen von Ebene: Tangentialebene

Man beobachtet

$$x \mapsto f(x, y) \text{ und } y \mapsto f(x, y)$$



Definition

$$f: D \subseteq \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$$

f ist in (x_0, y_0) partiell nach x, y differenzierbar wenn

$$f_x(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0}$$

$$f_y(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = \lim_{y \rightarrow y_0} \frac{f(x_0, y) - f(x_0, y_0)}{y - y_0}$$

Wenn f_x, f_y stetig sind: „stetig partiell differenzierbar“

Partielle Ableitungen höherer Ordnung

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) = f_{xx}(x, y)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = f_{yy}(x, y)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = f_{xy}(x, y) = f_{yx}(x, y)$$

Satz von Schwarz

\rightarrow nur gleich wenn stetig in offener Menge

Die Tangentialebene

$T(x_0, y_0)$ durch Parameter-Darstellung:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ f(x_0, y_0) \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ f_x(x_0, y_0) \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ f_y(x_0, y_0) \end{pmatrix}$$

$$z = \underbrace{f(x_0, y_0)}_d + \underbrace{f_x(x_0, y_0)}_{k_1 \cdot x} (x - x_0) + \underbrace{f_y(x_0, y_0)}_{k_2 \cdot y} (y - y_0)$$

\curvearrowright Umformung

Bei $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$\text{Tangente: } f(x) = \underbrace{f'(x_0)}_k (x - x_0) + \underbrace{f(x_0)}_d$$

Selbst wenn partielle Ableitung existiert muss nicht Tangentialebene existieren!

$$f_x(0,0) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x,0) - f(0,0)}{x-0} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{0-0}{0} = 0$$

Während $f_y(0,0) = 0$

$\left[\begin{array}{l} \exists \text{ Tangenten Richtung } x \text{ und } y \text{ aber} \\ \nexists \text{ Tangentialebene} \end{array} \right]$

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{2xy}{x^2+y^2} & (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

Unstetig an (0,0)

Partielle Ableitung von Vektorwertigen Funktionen

$$\vec{f}: D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$\vec{f} = \begin{pmatrix} f_1 \\ \vdots \\ f_m \end{pmatrix}$$

$$\frac{d\vec{f}}{dx_1} = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1} \end{pmatrix}$$

ableitbar

$\left[\begin{array}{l} \text{partiell integrierbar} \neq \text{stetig} \\ \text{total integrierbar} = \text{stetig} \end{array} \right]$

Die totale Ableitung

Wenn stetig, dann lässt sich Tangentialebene bilden

$$\text{Tangente: } t(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

eigentlich auch $T_+(x)$ wobei Fehler bei $x_0 \rightarrow 0$

Tangentialebene

(nur für \mathbb{R}^3 bzw. $\mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$)

Ableitung ist Jacobi-Matrix bzw. Funktionalmatrix

zugleich auch lineare Abbildung $J_f: \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$

Definition

$D \subseteq \mathbb{R}^n$ ist offen

$f: D \mapsto \mathbb{R}^m$ ist bei \vec{x}_0 „total differenzierbar“ wenn $f': \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$

bzw. Jacobi-Matrix, so dass

$$f(x) = f(x_0) + f'(x - x_0) + \underbrace{R(x)}_{\text{Fehler}}$$

$$\text{wobei } \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{\|R(x)\|}{\|x - x_0\|} = 0$$

$f': \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}^m$ ist eine „lineare Abbildung“ $f(x) = Ax$ mit Jacobi-Matrix.

Interpretation in $f: \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$

$$y_0 = (x_0, y_0)$$

$$f(x, y) = f(x_0, y_0) + \overbrace{(j_1, j_2)}^{J_0} \begin{pmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \end{pmatrix} + R(x, y)$$

$$f(x, y_0) = f(x_0, y_0) + (j_1, j_2) \begin{pmatrix} x - x_0 \\ 0 \end{pmatrix} + R(x, y_0) = f(x_0, y_0) + j_1(x - x_0) + R(x, y_0)$$

dadurch, dass

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{R(x, y_0)}{x - x_0} = 0 \Rightarrow j_1 = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0} = f_x(x_0, y_0)$$

Definition

Sei $f: D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ dann

$$J_f = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1} \quad \dots \quad \frac{\partial f}{\partial x_n} \right)$$

$$\text{grad } f = (J_f)^T = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

$$\text{grad } f(x_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_0} \\ \frac{\partial f}{\partial y_0} \end{pmatrix}$$

Totale Ableitung:

mit Jacobimatrix: Lineare Abbildung

mit Gradient: Skalar Multiplikation

$$f(x) = f(x_0) + j(x - x_0) + R(x)$$

$$j(x) = J_f \cdot x$$

$$f(x) = f(x_0) + \langle \text{grad } f(x_0), (x - x_0) \rangle + R(x)$$

Satz

Wenn f total differenzierbar, dann jede Komponente von J_f auch stetig

Jede total differenzierbare Funktion ist auch partiell ~~integrierbar~~ ableitbar

Zusammenhänge verstehen:

Ableitung in $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$: $\frac{df}{dx} = f'(x_0)$

$$df = f'(x_0) \cdot dx$$

unendlich kleine
Änderung von x

Ableitung in $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$: $\text{grad } f(x_0)$

$$d\vec{x} = \begin{pmatrix} dx_1 \\ \vdots \\ dx_n \end{pmatrix}$$

unendlich kleine
Änderung in Richtung von allen
Komponenten

$$df = \text{grad } f(\vec{x}_0) \cdot d\vec{x} = f_{x_1}(x_0) dx_1 + \dots + f_{x_n}(x_0) dx_n$$

das vollständige
Differential von f
an x_0

$$\frac{df}{d\vec{x}} = \text{grad } f(x_0)$$

nach allen
Komponenten
von \vec{x}

Implizite Funktionen

$F: D \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ stetig differenzierbar

(Funktion selbst muss nicht
stetig sein)

↑
offene
Menge

Punkt $P = (x_0, y_0)$

$F(x_0, y_0) = 0$ (Nullstelle)

$F_y(x_0, y_0) \neq 0$ (keine Extremstelle nach y -Achse)

↓

In $U_\varepsilon(x_0, y_0)$ mit bestimmten ε , sodass $F(x, y) = 0$ mit Lösung $y(x)$

$$y'(x) = - \frac{F_x(x, y(x))}{F_y(x, y(x))}$$

Ableitungsregeln

Summenregel

$$(f+g)' = f' + g'$$

Produktregel

$$h(x) = f(x) \cdot g(x)$$

$$\text{grad } h(x_0) = f(x_0) \cdot \text{grad } g(x_0) + g(x_0) \cdot \text{grad } f(x_0)$$

Kettenregel

$$F: D \subseteq \mathbb{R}^n \mapsto \mathbb{R}$$

$$g: \mathbb{R} \mapsto \mathbb{R}^n$$

$$\text{also: } g(\mathbb{R}) \subseteq D \subseteq \mathbb{R}^n \quad g'(i) = \begin{pmatrix} g_1'(i) \\ \vdots \\ g_n'(i) \end{pmatrix}$$

$$F(x) = F(g(x))$$

$$F'(x) = \sum_{i=1}^n f_{x_i} \begin{pmatrix} g_1(x) \\ \vdots \\ g_n(x) \end{pmatrix} \cdot g_i'(x)$$

$$= \sum_{i=1}^n \frac{\partial F}{\partial x_i} \begin{pmatrix} g_1(x) \\ \vdots \\ g_n(x) \end{pmatrix} \cdot g_i'(x)$$

$$\frac{dF}{dx} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial F}{\partial g_i} \cdot \frac{dg_i}{dx} \quad \longrightarrow \quad \frac{\partial (F \circ g)}{\partial x}(x_0) = \frac{\partial F}{\partial g}(g(x_0)) \cdot \frac{\partial g}{\partial x}(x_0)$$

Satz

$$\frac{\partial f^{-1}}{\partial x}(y_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x_0) \right)^{-1}$$

└──────────┘
J_F⁻¹

wobei $y_0 = f(x_0)$

Taylor-Entwicklung

$$f: D \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\begin{array}{ccc}
 & \rightarrow & \uparrow \\
 & (x, y) = (x_0 + h, y_0 + k) & \\
 \nearrow & & \\
 (x_0, y_0) & & F(t) = f(x_0 + th, y_0 + tk)
 \end{array}$$

Herleitung:

Entwicklung nach $(x_0, y_0) = F(0) \quad t_0 = 0$

$$F(t_0) = F(0) + F'(0)t + \frac{F''(0)}{2}t^2 + \frac{F'''(0)}{3!}t^3 + \dots$$

$$f(x, y) = F(1) = F(0) + F'(0) + \frac{F''(0)}{2} + \frac{F'''(0)}{3!} + \dots +$$

$$\frac{F^{(n)}(0)}{n!} + \frac{F^{(n+1)}(\xi)}{n+1}$$

└──────────┘
Lagrange Fehler

Berechnung der einzelnen Ableitungen:

$$F'(0) = \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot h + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot k$$

$$F''(0) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0)h^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0)h \cdot k + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0)k^2$$

└
Satz von Schwarz

Differentialoperatoren

$$D_x = \frac{\partial}{\partial x} \quad D_y = \frac{\partial}{\partial y}$$

vereinfacht:

$$F''(0) = h^2 D_x^2 f(x_0, y_0) + 2hk D_x D_y f(x_0, y_0) + k^2 D_y^2 f(x_0, y_0) =$$

$$\underline{(h D_x + k D_y)^2 \cdot f(x_0, y_0)}$$

$$\underline{F'''(0) = (h D_x + k D_y)^3 f(x_0, y_0)}$$

Taylor Polynom

$$\xi \in (0, 1)$$

$$f(x, y) = f(x_0, y_0) + \sum_{k=1}^n \frac{(h D_x + k D_y)^k f(x_0, y_0)}{k!} + \frac{(h D_x + k D_y)^{n+1} f(x_0 + \xi h, y_0 + \xi k)}{(n+1)!}$$

└──────────────────────────┘
Fehler
(auslassen bei Taylor-Reihe)

Die Richtungsableitung

$f: D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ skalierbare Funktion.

$\vec{v} \in \mathbb{R}^n$ ist normiert: $\|\vec{v}\| = 1$

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{v}}(x) = \nabla_{\vec{v}} f(x) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+t\vec{v}) - f(x)}{t}$$

Wenn $f(x)$ mit offener Definitionsmenge ist und total differenzierbar

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{v}}(x) = \langle \text{grad } f, \vec{v} \rangle$$

(Wenn $\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ $\nabla_{\vec{v}} f(x) = \frac{\partial f}{\partial x}$)

$\vec{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ $\nabla_{\vec{v}} f(x) = \frac{\partial f}{\partial y}$

Eigenschaften des Gradienten

$\text{grad } f$: Richtung des größten Anstiegs und

$\|\text{grad } f\|$: Wert des Anstiegs

Weil $\text{grad } f$ immer senkrechtlich zu Niveaulinien steht

Die Hesse-Matrix

positiv Definit : Minimum

negativ Definit : Maximum

indefinit : Sattelpunkt

positiv Semi-Definit : Minimum / Sattelpunkt

negativ Semi-Definit : Maximum / Sattelpunkt

Aufbau:

$$H_f = \begin{pmatrix} f_{x_1 x_1}(x) & \dots & f_{x_1 x_n}(x) \\ \vdots & & \vdots \\ f_{x_n x_1}(x) & \dots & f_{x_n x_n}(x) \end{pmatrix}$$

Wenn ein lokales (globales) Maximum vorliegt : $\text{grad } f(x) = 0$
aber das ist nicht hinreichend genau. So nur "stationärer Punkt"

Die Hesse-Matrix

Angenommen wir haben „stationären Punkt“ mit $\text{grad } f(\vec{x}) = 0$
ermittelt wollen wir wissen, ob es ein lokales Max/Min / Sattelpunkt ist

Bestimmung der Definitheit

Minimum - positiv Definit : $f(\vec{x}) = \vec{x}^T \cdot H(x_0) \cdot \vec{x} > 0$

Maximum - negativ Definit : $f(\vec{x}) = \vec{x}^T \cdot H(x_0) \cdot \vec{x} < 0$

Sattelpunkt - sonst

Hessematrix für
Punkt \vec{x}_0

$\forall \vec{x} \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$

Beispiel:
Hesse-Matrix in \mathbb{R}^3

$$\begin{array}{c} x & y & z \\ \begin{array}{c} x \\ y \\ z \end{array} & \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} & f_{xz} \\ f_{yx} & f_{yy} & f_{yz} \\ f_{zx} & f_{zy} & f_{zz} \end{pmatrix} \end{array}$$

Tricks zur Bestimmung der Definitheit, ohne $f(\vec{x}) = \vec{x}^T H(\vec{x}_0) \vec{x}$
für alle \vec{x} zu überprüfen:

1. Hauptminoren - Kriterium

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix}$$

$$\Delta_1 = \det |a_{11}| = a_{11}$$

$$\Delta_2 = \det \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot a_{22} - a_{21} \cdot a_{12}$$

$$\Delta_3 = \det \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \dots$$

(Darf man auch von rechts unten bilden,
Statt links oben)

Beispiel:

$$H(\vec{x}_0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 2 \\ 0 & 2 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\Delta_1 = 1 \quad (-)$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} = -2 - 0 = -2 \quad (+)$$

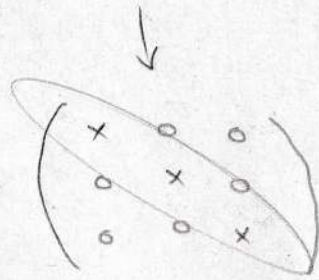
$$\begin{aligned} \Delta_3 &= \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 2 \\ 0 & 2 & -4 \end{vmatrix} = 1 \begin{vmatrix} -2 & 2 \\ 2 & -4 \end{vmatrix} + 0 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 2 \\ 0 & -4 \end{vmatrix} + 0 \cdot \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} \\ &= 8 - 4 = 4 \quad (+) \end{aligned}$$

(Die Zeilen und Spalten dürfen zeitgleich gemeinsam
vertauscht werden) - Beispiel:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

2. Spektralsatz (über Eigenwerte)

(kompliziert, wenn keine Diagonalmatrix.)



x = "Eigenwerte"

positiv definit = Alle Eigenwerte positiv

negativ definit = Alle Eigenwerte negativ

indefinit = Gemischt

DIFFERENTIALGLEICHUNGEN

S. 309
312] perfekte
Zusammenfassung

Beispiel

$$g = 9,81 \text{ m s}^{-2}$$

$$s''(t) = g$$

$$\int s''(t) dt = \int g dt$$

$$s'(t) = gt + c_1$$

$$\int s'(t) dt = \int gt + c_1 dt$$

$$s(t) = \frac{g}{2} t^2 + c_1 t + c_2 \rightarrow c_1 \text{ und } c_2 \text{ bestimmt durch Anfangsbedingungen}$$

Definition

○ $F(x, y, y', y'', \dots, y^{(k)}) = 0$
„gewöhnliche DGL k-ter Ordnung“

Implizit Bsp: $F(x, y, y') = 0$

Explizit Bsp: $y' = f(x, y)$

Lösung $y(x)$ welche mit Ableitungen von sich die DGL erfüllt:

- allgemein beinhaltet Parameter c_1, c_2, \dots
- partikular nach spezieller Parameter-Wahl zu vorgegebenen Anfangsbed.
- singular kann nicht durch Parameter erhalten werden

Lineare DGL erster Ordnung

$$y' + \underbrace{a(x)}_{\text{Koeffizient}} \cdot y = \underbrace{S(x)}_{\substack{\text{Inhomogener Anteil} \\ \text{"Störfunktion"}}}$$

Lösungsgesamtheit

$$y(x) = \underbrace{y_h(x)}_{\text{allgemeine Lösung des homogenen teils } y' + a(x)y = 0} + \underbrace{y_p(x)}_{\text{beliebige partikuläre Lösung von inhomogener Gleichung}}$$

→ allgemeine Lösung des homogenen teils $y' + a(x)y = 0$

→ beliebige partikuläre Lösung von inhomogener Gleichung

Lösungsweg

1. Bestimmung von y_h durch "Separation der Variablen"
2. Bestimmung von y_p durch "Variation der Konstanten" ("Ansatz")
(c in y_h mit $C(x)$ ersetzen)

3. Ermittlung der Lösungsgesamtheit durch

$$y(x) = y_h(x) + y_p(x)$$

NUMERISCHE MATHEMATIK

Fehlerproblematik in der angewandten Mathematik

1. Eingangsfehler
 - Modellfehler (Abstraktion des Modells)
 - Datenfehler (Messfehler)
2. Verfahrensfehler (Durch Approximation bei Berechnung)
3. Rechen / Rundungsfehler (Maschinenfehler)

Bei Modellierung:
reales Problem \neq modelliertes P.

Bei Berechnung:
Approximation

Komponenten 1, 2, 3 müssen ein gutes Verhältnis haben

1. Eingangsfehler

Fehler bei Eingangsdaten = Kondition

Beispiel

$y = \text{Lösung}$
 $x = \text{Eingabe}$

$$f(x) = y$$

exakter Wert: x
gestörter Wert: \tilde{x}

$$|f(\tilde{x}) - f(x)| \leq k \cdot |\tilde{x} - x|$$

↑
"Konditionszahl"

kleinst-mögliches k :

" $k = k_{\text{abs}}$ " für $x \rightarrow \tilde{x}$

absolute Konditionszahl

$$k_{\text{abs}} = |f'(x)|$$

$$\frac{|f(\tilde{x}) - f(x)|}{|f(x)|} \leq k \frac{|\tilde{x} - x|}{|x|}$$

↑
"Konditionszahl"
relativer Fehler

$$k_{\text{rel}} = \frac{|x|}{|f(x)|} |f'(x)|$$

2. Verfahrensfehler

Approximation zB durch Taylor-Polynom: Fehler: $R(x)$

3. Rechnen mit Maschinen / Rechenfehler

Durch Gleitkommendarstellung